

Командоконтроллеры  
и пульты управления  
грузоподъемными механизмами  
**Типы ХК и ХJ**

Каталог

**07**



# Командоконтроллеры и пульты управления

Стр.

■ Серия командоконтроллеров типа ХК и пультов управления типа ХJ . . . . .	2 и 3
Руководство по выбору командоконтроллеров типов XD и XK . . . . .	4 и 5
Руководство по выбору пультов управления типа ХJ . . . . .	6 и 7

## Командоконтроллеры

■ Командоконтроллеры типа ХК для грузоподъемных механизмов . . . . .	8 и 9
■ Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов . . . . .	10 - 17
■ Командоконтроллеры типа ХКД для среднего режима работы грузоподъемных механизмов . . . . .	18 - 25
■ Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов . . . . .	26 - 39
■ Размеры . . . . .	40 - 43

## Потенциометры

■ Потенциометры серии ХКZ А для стандартного применения . . . . .	44
■ Потенциометры серий ХКВ Z и ХКД Z для применений, требующих расширенной «нейтральной зоны» . . . . .	45

## Переносные и стационарные пульты управления

■ Описание . . . . .	46 и 47
■ Переносные пульты управления серии ХJP А для командоконтроллеров типа ХКВ . . . . .	48 и 49
■ Переносные пульты управления серии ХJ9 ВА для командоконтроллеров типа ХКВ . . . . .	50 и 51
■ Размеры . . . . .	52 и 53

## Стационарные или вращающиеся кресло-пульты

■ Стационарное кресло-пульт серий ХJC С . . . . .	54
■ Стационарные или вращающиеся кресло-пульты серий ХJC D и ХJC E . . . . .	55 - 60
■ Размеры . . . . .	61

## **Командоконтроллеры**

### **и пульты управления**

Серии командоконтроллеров типа **XK**  
и пультов управления типа **XJ**



**Командоконтроллеры XKB для легкого режима  
работы грузоподъемных механизмов**



**Командоконтроллеры XKD для среднего режима  
работы грузоподъемных механизмов**



**Командоконтроллеры XKM для тяжелого режима  
работы грузоподъемных механизмов**



**Переносные пульты управления XJR и XJ9  
для тяжелого режима работы грузоподъемных  
механизмов**



**Стационарные или вращающиеся кресло-пульты  
XJC для тяжелого режима работы  
грузоподъемных механизмов**

## **Командоконтроллеры и пульты управления**

Серия командоконтроллеров типа XK и пультов  
управления типа XJ

**Крановое оборудование для  
гражданского строительства,  
складов, перегрузки  
материалов и т.д.**



Краны для гражданского строительства

**Портальные, мостовые краны  
(металлургические и  
сталепрокатные комбинаты,  
прокатные станы и т.д.)**



Мостовые краны



Краны для гражданского строительства

# Руководство по выбору командоконтроллеров типов XD и XK

## Командоконтроллеры и пульты управления

### Применения

Легкий режим работы грузоподъемных механизмов

Компактные и легкие грузы

Для управления небольшим оборудованием, предназначенным для перегрузки материалов, подъема рабочих платформ, вилочных подъемных перегрузчиков и т.д.  
Предназначены для установки на кнопочные посты управления типов XAL, XAM и XAP

Для управления оборудованием для перегрузки материалов, кранами для гражданского строительства и т.д.  
Предназначены для установки на переносные пульты управления типа XJR



<b>Механическая износостойкость</b> (в млн. рабочих циклов)	
Число направлений	Базовое По заказу
—	—
<b>Число перемещений</b>	
<b>Максимальное число ступенчатых положений рукоятки в каждом направлении</b>	
Типы перемещения	Ступенчатое рычага С операцией фиксации С операцией пружинного возврата в ноль
Бесступенчатое	С операцией пружинного возврата в ноль
<b>Рабочие схемы</b>	
<b>Максимальное число контактов на перемещение</b>	
Тип контактов (1)	Напряжение питания Номинальный тепловой ток
<b>Механическая износостойкость блоков контактов</b> (в млн рабочих циклов)	
<b>Управляющий элемент</b>	
Тип рукоятки (2)	a Простая b1 С механической блокировкой в нулевом (центральном) положении b2 С механической и электрической блокировками в нулевом (центральном) положении c1 Типа «рукоятка с аварийной кнопкой» c2 Со встроенной кнопкой
<b>Направляющая рычага</b>	
<b>Максимальное число потенциометров на одно направление</b>	

1 (в каждом направлении)	1 (в каждом направлении)	1 (в каждом направлении)
2 или 4 (в зависимости от модели)	4	4
—	8	8
1 или 2	2	2
<b>XD2: 1 или 2</b> <b>XD4, XD5: 1</b>	3	3
■	■	■
■	■	■
—	■	■
Заранее определённые кулачки	Заранее определённые кулачки	Кулачки по заказу
<b>XD2: 4 (1 или 2 НО контактов в каждом направлении)</b> <b>XD4, XD5: 2 (1 НО контакт в каждом направлении)</b>	4 или 4 + 1 нулевой (центральный) контакт	4 или 4 + 1 нулевой (центральный) контакт
Пост. и пер. тока	Пост. и пер. тока	Пост. и пер. тока
10 A	10 A	10 A
5	1	1
Вертикальный рычаг	Вертикальный рычаг	Вертикальный рычаг
■	■	■
—	■	■
—	■	■
—	■	■
—	■	■
Базовая сборка Отклонение 30° в каждом направлении	Сборка по заказу	Сборка по заказу
—	1 или 2 в зависимости от состава блока контактов	1 или 2 в зависимости от состава блока контактов

<b>Тип</b>	<b>XD2, XD4, XD5</b>	<b>XKB A</b>	<b>XKB E</b>
------------	----------------------	--------------	--------------

<b>Страница</b>	<b>См. каталог «Человеко-машинный интерфейс»</b>	<b>12</b>	<b>14</b>
-----------------	--	-----------	-----------

(1) Медленносрабатывающие НЗ контакты, работающие на размыкание. Контакты замкнуты при отсутствии выступа/углубления кулачка.

(2) Рукоятки типа **b1** и **b2** спроектированы в соответствии с французским стандартом для подъемных механизмов NF E 52070 (принят в декабре 1985). В параграфе 8231 «Электрическое оборудование подъемных механизмов» указано, что все управляющие механизмы должны быть спроектированы и расположены так, чтобы избежать любых случайных действий...

<b>Средний режим работы грузоподъемных механизмов</b>	<b>Тяжелый режим работы грузоподъемных механизмов</b>
<b>Компактное и полностью конфигурируемое устройство</b>	<b>Максимально прочное и полностью конфигурируемое устройство</b>
<b>Для управления порталными, мостовыми кранами т.д. Предназначено для установки на неподвижные кресло-пульты типа XJC</b>	<b>Для управления мостовыми кранами (металлургия и сталепрокат) и т.д. Предназначено для установки на кресло-пульты типа XJC</b>



3 в каждом направлении	4 в каждом направлении	4 в каждом направлении	4 в каждом направлении
4	4	2	2
8	8	2	2
2	2	1	1
5	6	6	9
■	■	■	■
■	■	■	■
■	■	■	■
Сборка кулачков по заказу	Сборка кулачков по заказу	Сборка кулачков по заказу	Сборка кулачков по заказу
16	24	24	12
Пост. и пер. тока	Пост. и пер. тока	Пост. и пер. тока	Пост. и пер. тока
10 A	20 A	20 A	20 A
3	4	4	4
Вертикальный рычаг	Вертикальный рычаг	Вертикальный рычаг	Боковой рычаг
■	■	■	■
■	■	■	—
■	■	■	—
■	■	■	—
■	■	■	—
Базовая сборка или по заказу	Базовая сборка или по заказу	—	—
2	2	2	1
XKD F	XKM A	XKM B	XKM C
20	28	28	34

# **Командоконтроллеры и пульты управления**

## **Применение**

**Тяжелый режим работы грузоподъемных механизмов**

**Переносные пульты управления**

**Пульты для дистанционного управления мостовыми кранами**



<b>Тип модели</b>	Переносная	Да В зависимости от исполнения, с ремнём для переноски, защитными поручнями и нагрудным щитком
	Стационарная	–
<b>Соответствующий тип контроллера XKB</b>		
	XJP	XJP A5: 2 контроллера типа XKB, снабжённые 4-контактными блоками на одно перемещение, с потенциометрами или без них XJP A6: 2 контроллера типа XKB, снабжённые 4-контактными блоками на одно перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции, с потенциометрами или без них
	XKD	– 2 контроллера типа XKD F, с потенциометрами или без них
	XKM	–
<b>Другие компоненты</b>		Кнопки, выключатели и сигнальные лампы Ø 22 мм: до 8 элементов Кнопки, выключатели и сигнальные лампы Ø 22 мм: от 1 до 7 элементов, в зависимости от модели Кнопки, выключатели и сигнальные лампы Ø 30 мм: от 1 до 5 элементов, в зависимости от модели
<b>Материал корпуса</b>	Полиэстер, усиленный стеклом Цвет: жёлтый	
<b>Тип рабочего кресла</b>	–	
<b>Размеры</b>	430 x 150 x 230 (см. стр. 52)	XJ9 BA1: 480 x 255 x 395 XJ9 BA2: 605 x 258 x 645 (см. стр. 53)
<b>Масса</b>	<input type="checkbox"/> Пустой станции с кабельной манжетой : 2 кг <input type="checkbox"/> Укомплектованной станции : примерно 4 кг	<b>XJ9 BA1:</b> <input type="checkbox"/> Пустой станции с кабельной манжетой : 3,5 кг <input type="checkbox"/> Укомплектованной станции : примерно 7,5 кг <b>XJ9 BA2:</b> <input type="checkbox"/> Пустой станции с кабельной манжетой: 4,5 кг <input type="checkbox"/> Укомплектованной станции : примерно 8 кг
<b>Тип</b>	<b>XJP A●</b>	<b>XJ9 BA●</b>
<b>Страница</b>	48 и 49	50 и 51

**Тяжелый режим работы грузоподъемных механизмов**

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты

Пульты для управления порталыми кранами, мостовыми кранами (металлургия и сталепрокат и т.д.)



Крепление к полу	Крепление к полу Вращающаяся сборка кресло + панели (подшипники скольжения)	Крепление к полу
—		
Не более одного контроллера типа XKD на каждую панель, с потенциометрами или без них		
Не более одного контроллера типа XKM на каждую панель, с потенциометрами или без них	1 или 2 контроллера типа XKM в зависимости от ширины панели, с потенциометрами или без них	
—	Кнопки, выключатели и сигнальные лампы Ø 22 или 30 мм: до 22 элементов, в зависимости от выбранного типа панели	
Сталь		
Кресло "повышенной комфортности" с подлокотниками и подголовником, в зависимости от модели. Винтовые пружины подвески с амортизаторами двойного действия		
1100 x 630 x 1180 мм (см. стр. 61) Кожухи: 300 x 225 x 500 мм	1360 x 610 x 1170 мм (см. стр. 61) Кожухи: 250 - 430 мм Монтаж по заказу (см. стр. 56 - 60)	
55 кг без установленного оборудования		

**XJC C●**

**XJC D●**

**XJC E●**

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XK для применения грузоподъёмных механизмов

## Командоконтроллер

Командоконтроллеры – это устройства для управления грузоподъёмными операциями и оборудованием по переработке материалов.

Используемые в комбинации с оборудованием систем автоматизации, контроллеры позволяют осуществлять пуск, разгон и торможение приводов двигателей.

Командоконтроллеры разработаны для встраивания в переносные или стационарные пульты управления. Исполнение устройств является влаго- и пыленепроницаемым.

## Механический блок

Включает в себя механическую сборку, состоящую из управляющего рычага, направляющей рычага, приводного механизма, кулачкового держателя, контактов и элементов для установки потенциометра.

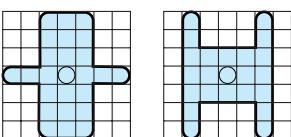
## Управляющий рычаг

### Направляющая рычага

Стандартные направляющие рычага



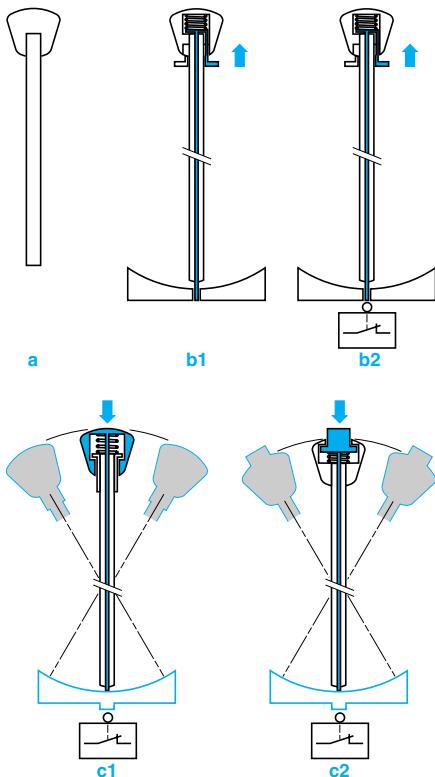
Примеры специальных направляющих рычага



## Оконечные упоры

Дополнительные устройства для ограничения перемещения рычага в ряде позиций в заданном направлении.

## Рукоятки



### a Простая рукоятка: неподвижная ручка навинчена на управляющий рычаг

#### b1 Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции

Функционирование: ручка рукоятки состоит из верхней неподвижной и нижней подвижной частей. Когда рычаг находится в нулевой (центральной) позиции, он механически блокируется при помощи скользящего штыря, расположенного внутри рычага.

Для снятия блокировки необходимо потянуть вверх нижнюю часть рукоятки, тем самым освобождая штырь.

#### b2 Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции + электрический контакт

Механическая блокировка аналогична описанной выше. Когда рычаг находится в нулевой (центральной) позиции, штырь воздействует на блок контактов. Снятие блокировки вызывает изменение состояния контактов блока.

#### c1 Рукоятка с аварийной кнопкой

Функционирование: ручка рукоятки состоит из нижней неподвижной части и верхней подвижной частей.

Нажатие на верхнюю часть ручки приводит к нажатию на скользящий штырь внутри рычага. Штырь нажимает на подвижную чашку, которая в свою очередь заставляет блок контактов расположенный в нижней части механизма, изменить своё состояние и остаться в нём вне зависимости от положения управляющего рычага.

#### c2 Рукоятка со встроенной "заподлицо" или выступающей кнопкой (для звуковой сигнализации)

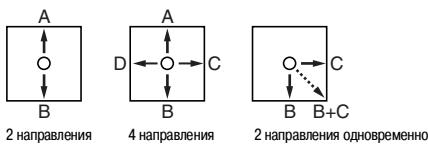
Механическая блокировка аналогична описанной выше.

Ручка рукоятки неподвижна и воздействие осуществляется только через нажатие кнопки на скользящем штыре.

## Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХК для применения грузоподъёмных механизмов

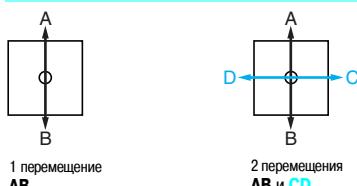
### Направления



Это направление перемещения управляющего рычага из нулевого (центрального) положения в одном из 2, либо одном из 4 направлений (либо в двух противоположных друг другу направлениях, либо в одном из четырёх направлений, расположенных друг к другу под углом в 90°).

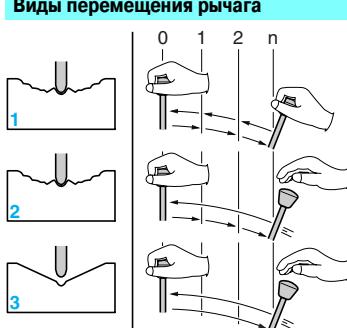
Диагональным перемещением является операция, когда рычаг передвигается одновременно в двух направлениях.

### Перемещение



Перемещение – это комбинация двух направлений по обе стороны от нулевого положения, которые расположены на одной линии.

### Положение электрических контактов



Это изменение состояния блока контактов в соответствии с угловым перемещением управляющего рычага.

Для каждого направления движения рычага возможны три типа работы рычага:

#### 1 Ступенчатое перемещение, с фиксацией положения рычага

Управляющий рычаг перемещается ступенчато из нулевого (центрального) положения до конечного положения в требуемом направлении.

Рычаг сохраняет своё положение при отпускании оператором рукоятки.

#### 2 Ступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение

Ступенчатое перемещение аналогично вышеописанному, но при отпускании рукоятки оператором рычаг автоматически возвращается в исходное положение.

#### 3 Бесступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение

Управляющий рычаг контроллера перемещается из его центрального (нулевого) положения до его конечного положения в требуемом направлении бесступенчато. Вне зависимости от его положения, пружинный рычаг автоматически возвращается в нулевое положение при отпускании оператором рукоятки.

### Электрические контакты

При проектировании схемы необходимо учитывать тот факт, что все контакты до воздействия на них кулачка находятся в закрытом положении.

### Схемы работы кулачков

Электрическая схема в соответствии с МЭК 113-4

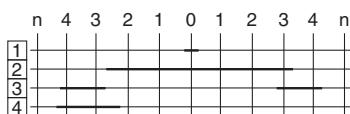
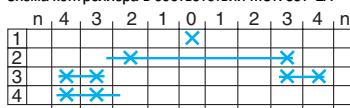


Схема контроллера в соответствии с МЭК 337-2А



Контакты контактных блоков приводятся в движение набором кулачков различной длины, расположение которых обеспечивает требуемую схему работы.

Данные кулачки могут быть:

- переменного набора, т.е. включать в себя несколько различных поднаборов, установленных на кулачковом держателе;
  - заданными, т.е. для функций широко применявшихся в наиболее распространённых схемах.
- Пример: кулачки обратного действия для задания направления перемещения.

### Кулачковые держатели

Механизм, разработанный для установки кулачков командоконтроллеров с различными комбинациями кулачков.

### Воздействие кулачков на контакты

При воздействии на контакт профиля кулачка контакт открывается, гарантируя тем самым чёткое начало операции. Таким образом, наличие кулачка соответствует отсутствию креста или линии на схеме.

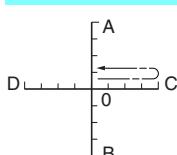
### Примеры графического изображения схемы

Различные методы индикации рабочей последовательности контактов, представлены схемами в соответствии с МЭК 113-4 или МЭК 337-2А (часть 2).

Таблицы заказа для командоконтроллеров ХК выполнены в соответствии с МЭК 337-2А (часть 2). Обратите особое внимание на то, как способ гарантированного электрического перекрытия показан на рисунке слева для контактов 2 и 4 между позициями 2 и 3.

Рабочий цикл, отсчитываемый от начальной общей нулевой позиции – это путь от этой начальной до крайней позиции в каждом направлении и последующего возврата в исходную нулевую позицию.

### Рабочий цикл



# Командоконтроллеры

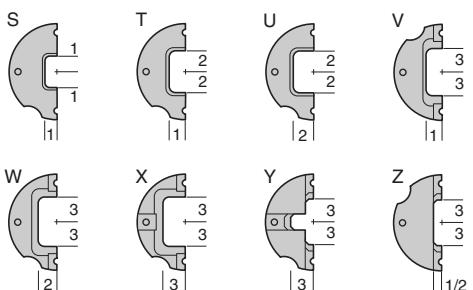
## и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов

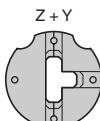
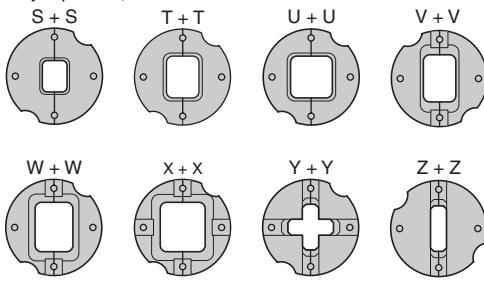
1982944



ХКВ •



Полунаправляющие



9 основных комбинаций

Характеристики:  
стр. 11

Бланк заказа:  
стр. 13 и 14

Компактные устройства, разработанные для управления грузоподъёмным оборудованием для легкого режима работы и перегрузки материалов. Предназначены для применения в переносных пультах.

Два исполнения:

- **ХКВ А:** командоконтроллеры с заранее установленной, неизменяемой схемой;
- **ХКВ Е:** командоконтроллеры с варьируемой схемой.

### Управляющий рычаг

Длина: 130 мм. Отклонение в любом направлении: не более 28°.

### Направляющая рычага

Универсальная и варьируемая.

Путём добавления к универсальной направляющей полунаправляющих, задаваемых буквой, вы можете выбрать 9 основных комбинаций.

### Конечные упоры

Общий путь рычага ограничивается 20° либо 12° путём использования съёмных конечных упоров (ХКВ Z972 для 20°, ХКВ Z971 для 12°) при установке полунаправляющих рычага X или Y.

### Рукоятки

- Простая рукоятка с контактом нулевой (центральной) позиции (замкнут при нуле).
- Рукоятка с механической блокировкой нулевой (центральной) позиции + контакт (замкнут при нуле).
- Рукоятка с аварийной кнопкой с контактом (размыкается при отпускании рукоятки).
- Рукоятка со встроенной ""заподлицо"" или выступающей кнопкой (размыкается при отпускании кнопки или рукоятки).

**Примечание:** при выборе контроллера важно определить какой тип рукоятки необходим, так как изменить его после установки устройства будет невозможно.

### Позиции электрических контактов

Не более 3 позиций в каждом направлении.

### Виды перемещения рычага

- **Ступенчатые позиции, с фиксированием операции**

Не более трех ступеней в каждом направлении (12, 20, 28°).

- **Ступенчатые позиции, с операцией пружинного возврата в ноль.**

Не более 3x ступеней в каждом направлении (12, 20, 28°)

(тип ХКВ Е: для каждой ступени может использоваться только один контакт).

- **Бессступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль**

Максимальное перемещение – 28° в каждом направлении (тип ХКВЕ: только один контакт может использоваться для каждого пружинного возврата в нулевое положение).

### Электрические контакты

Блоки контактов, используемые для выполнения схемы, расположены в моноблочной сборке. Используются 2 типа:

- блок с четырьмя контактами на одно перемещение;
- блок с четырьмя контактами на одно перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции. Для обоих типов возможна установка дополнительного контакта, функция которого зависит от выбранного типа рукоятки.

### Схемы кулачков

**ХКВ А:** стандартные схемы могут быть выполнены с использованием заданных кулачков. Данные кулачки отлиты и не могут быть изменены.

- Два исполнения:

- использование блока с четырьмя контактами на одно перемещение: 2 реверсивных кулачка и 2 функциональных кулачка на перемещение;
- использование блока с четырьмя контактами на одно перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции: 2 реверсивных кулачка и 2 функциональных кулачка на каждое перемещение + 1 кулачок нулевой (центральной) позиции.

**ХКВ Е:** специальные схемы могут быть реализованы при помощи защёлкиваемых кулачков (на каждую позицию), монтируемых на держателе кулачков. (операция перекрытия контактов невозможна).

- Два исполнения:

- использование блока с четырьмя контактами на одно перемещение: 4 варьируемых кулачка на каждое перемещение;
- использование блока с четырьмя контактами на одно перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции: 4 варьируемых кулачка на каждое перемещение + 1 базовый кулачок нулевой (центральной) позиции.

### Маркировка

Одна маркировочная вставка размером 100 x 100 из анодированного алюминия с матовым покрытием.

Стандартные символы «подъём-передвижение» и «поворот» или текст (вносимый в форму заказа, см. стр. 13)

### Установка потенциометра

- Не более двух потенциометров на одно перемещение при использовании схемы с четырьмя контактами на перемещение.

- Не более одного потенциометра на перемещение при использовании схемы с четырьмя контактами на перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции.

**Условия эксплуатации**

Соответствие стандартам	МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660, часть 2	
Сертификация продукта	ХКВ А: CSA, 300 В пер.тока - «тяжёлые условия работы», пос.тока - «стандартные условия работы», ASE: не более 500 мВ, 10 А, 100 ВА	
Климатическое исполнение	Стандартное исполнение ТС	
Температура окружающего воздуха	°C	- 40...+ 70
При хранении		
При работе	°C	- 20...+ 70
Рабочее положение		Любое положение
Виброустойчивость		6 gn (1 - 70 Гц)
Ударопрочность		20 gn в течение 11 мс
Диэлектрическая прочность	В соответствии с МЭК 536 и NF C 20-030	Класс I
Максимальное усилие, прикладываемое к рычагу, для перемещения в каждом направлении	даН	< 1,7
Степень защиты	В соответствии с МЭК 529	IP54 (устройство с простой рукояткой в пыле- и влагонепроницаемом кожухе)
Механическая износостойкость (в млн коммутационных циклов)		1 в каждом направлении
Масса	кг	ХКВ А и ХКВ Е: примерно 0,850

**Технические характеристики блока контактов**

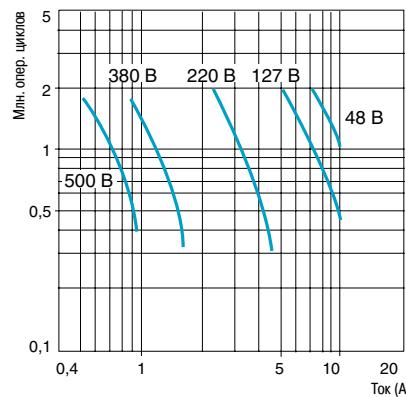
Тип		Моноблочная сборка, включающая в себя 9 мостиковых контактов (8 функциональных контактов и 1 контакт нулевой позиции, монтируемый на основании рычага) или моноблочная сборка, включающая в себя 11 мостиковых контактов (8 функциональных контактов + 2 контакта нулевой позиции и 1 контакт нулевой позиции, монтируемый на основании рычага)
Стандартный тепловой ток	A	10 в соответствии с МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660, CSA C 22-2 №14
Номинальное напряжение изоляции	B	500 в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110, МЭК 158-1
Категория изоляции		Группа С в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110
Срабатывание контактов		Медленное отключение, мостиковые контакты со срабатыванием на отключение, НО (зелёный сигнал на пульте), НЗ (красный сигнал на пульте): контакт нулевой позиции, монтируемый на основании рычага.
Сопротивление терминалов	мОм	≤ 25 (в соответствии с NF C 93-050, при 1 А)
Обозначение клемм		В соответствии с CENELEC EN 50013
Защита от короткого замыкания		Предохранитель типа gG 10 А в соответствии с МЭК 337-1B, VDE 0660, часть 2

**Номинальная мощность**  
В соответствии с МЭК 337-1  
Категории применения AC-11 и DC-11  
Частота коммутации: 3600 коммутационных циклов/час  
Коэффициент загрузки: 0,5

**Питание:** 50-60 Гц пер.тока  
Индуктивная цепь  $\sim\!\!\!\sim$

**Питание:** пос.ток

Мощность разрыва в Вт в течение 1 млн ком. циклов		
Напряжение, В	24	48
$\sim\!\!\!\sim$	90	90
		75



Присоединение	Соединительные винтовые клеммы	Размеры подключаемых проводов: <input type="checkbox"/> Не менее 1 x 0,5 мм <sup>2</sup> <input type="checkbox"/> С кабельным наконечником или без него: не более 2 x 1,5 мм <sup>2</sup> , 1 x 2,5 мм <sup>2</sup> , либо зажимами в соответствии с NFC 20-120
---------------	--------------------------------	---

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серии ХКВ А и ХКВ Е

Таблица для составления каталожного номера контроллера типа ХКВ

	Модель	Контакты	Рукоятка	Перемещение рычага <b>AB</b>	Перемещение рычага <b>CD</b>	Элементы установки потенциометра
<b>ХКВ</b>						
<b>Модель</b>						
С заранее определённой схемой	<b>A</b>					
Со схемой с переменным составом	<b>E</b>					
<b>Блок-контакты</b>						
Блок с четырьмя контактами на перемещение	Клеммы с винтовым креплением	1				
	Зажимы 6,3	2				
Блок с четырьмя контактами на перемещение + 1 контакт нулевого (центрального) положения	Клеммы с винтовым креплением	3				
	Зажимы 6,3	4				
<b>Рукоятка</b>						
Простая+электрическая блокировка в нулевом (центральном) положении (в остальных положениях контакт закрыт)	1					
С механической и электрической блокировками в нулевом (центральном) положении (в остальных положениях контакт закрыт)	2					
Типа «рукоятка с аварийной кнопкой» (при отпускании рукоятки контакт открывается)	4					
Со встроенной "заподлицо" кнопкой (в отпущенном положении контакт открыт)	5					
Со встроенной выступающей кнопкой (в отпущенном положении контакт открыт)	6					
<b>Виды перемещений рычага</b>						
<b>Перемещение AB</b>						
Перемещение не требуется (заблокировано)	0					
Ступенчатое перемещение, с фиксацией операций	1					
Бесступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль	2					
Ступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль (1)	3					
<b>Перемещение CD</b>						
Перемещение не требуется (заблокировано)	0					
Ступенчатое перемещение, с фиксацией операций	1					
Бесступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль	2					
Ступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль (1)	3					
<b>Элементы установки потенциометра</b>						
Без элементов и без потенциометра	0					
Только элементы установки (без потенциометра)	На перемещении AB	4				
	На перемещении CD	5				
	На перемещении AB + CD	6				
Элементы установки +потенциометр (2)	На перемещении AB	7				
	На перемещении CD	8				
	На перемещении AB + CD	9				

(1) Рекомендуемый тип рычага при установке потенциометра.

(2) Тип и величина потенциометра должны быть указаны в бланке заказа. Для стандартных потенциометров данные приведены на стр. 44.

**Бланк заказа**  
(для ксерокопирования)

См. пример заполнения на стр.15

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКВ А

Заказчик Компания	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географический регион	Номер заказа

## Каталожный номер (используйте таблицу для составления каталожного номера контроллера на стр. 12)

	Модель	Контакты	Рукоятка	Перемещение рычага	Устройство для установки потенциометра
Количество заказываемых устройств		XKB	A	AB CD	

### Для заполнения на заводе-производителе

Номер заказа	Номер детали	XKB	MOD	ETI	POI	GLV	CTS	MAB	MCD	PAB	PCD

### Направляющая рычага

Составьте эскиз и отметьте крестиками на поле перемещения рычага на нижеказанной схеме-таблице, исходя из возможных типов полунаправляющих рычага.  
При отсутствии данной информации, контроллер будет изготовлен с «универсальной» направляющей.

### Приспособление для установки потенциометра

Отметьте крестиком  требуемые позиции на нижеказанной схеме

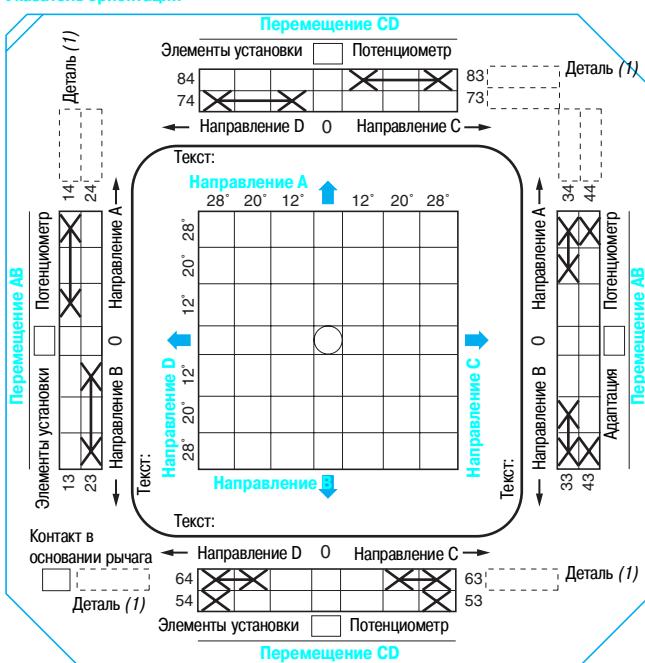
На перемещении AB	Тип/размер
	Величина
На перемещении CD	Тип/размер
	Величина

### Маркировка

- Без маркировки
- С чистой вставкой, номер XKB Y1
- С символами «поперечное перемещение-поворот», XKB Y2
- С символами «подъём-перемещение», XKB Y3
- Со специальным выгравированным текстом, XKB Y1001  
(чётко укажите данный текст на нижеказанной схеме)  
Управляющий узел с левой стороны
- Управляющий узел с правой стороны

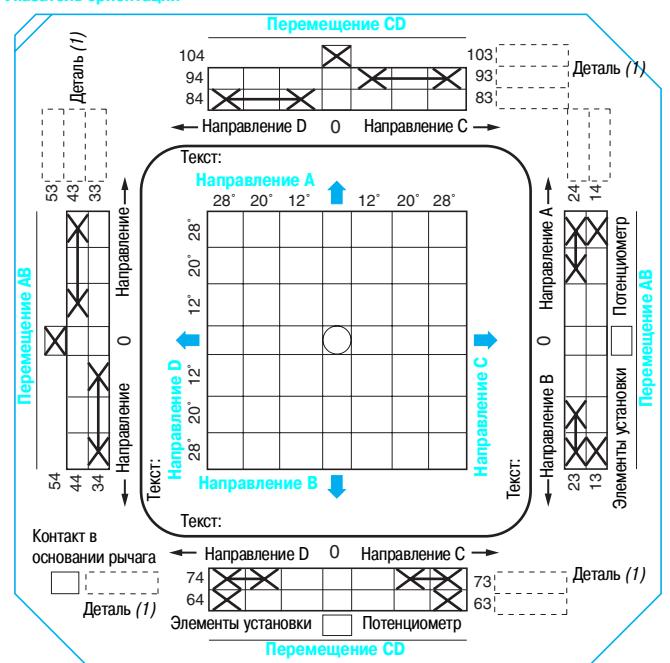
### Схема 1: 4 контакта на перемещение (вид сверху)

#### Указатель ориентации



### Схема 2: 4 контакта+1 нулевой (центральный) контакт на перемещение (вид сверху)

#### Указатель ориентации



(1) Предназначено для определения контактов в схеме автоматизации. Не помещается на командоконтроллере.

**Бланк заказа**  
(для ксерокопирования)

**Командоконтроллеры  
и пульты управления**

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКВ Е

Заказчик	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод				Ф.И.О.	Географический регион	Номер заказа
Компания								

**Каталожный номер (используйте таблицу для составления каталожного номера контроллера на стр. 12)**

Количество заказываемых устройств	Модель	Контакты	Рукоятка	Перемещение рычага	Устройство для установки потенциометра
	XKB	E		AB CD	

**Для заполнения на заводе-производителе**

Номер заказа	Номер детали	XKB	MOD	ETI	POI	GLV	CTS	MAB	MCD	PAB	PCD

**Направляющая рычага**

Составьте эскиз и отметьте крестиками на поле перемещения рычага на нижеследующей схеме-таблице, исходя из возможных типов полуправляющих рычага.

При отсутствии данной информации, контроллер будет изготовлен с «универсальной» направляющей.

**Маркировка**

Без маркировки

С чистой вставкой, XKB Y1

С символами «поперечное перемещение-поворот», XKB Y2

С символами «подъём-перемещение», XKB Y3

Со специальным выгравированным текстом, XKB Y1001

(чётко укажите данный текст на нижеследующей схеме)

Управляющий узел с левой стороны

Управляющий узел с правой стороны

**Приспособление для установки потенциометра**

Отметьте крестиком  требуемые позиции на нижеследующей схеме

**На перемещении AB**

Тип/размер

Величина

**На перемещении CD**

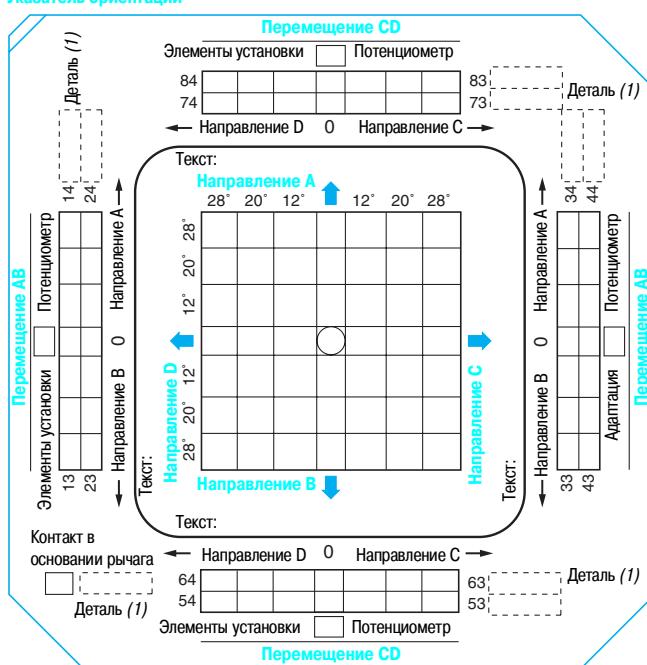
Тип/размер

Величина

⚠ При отсутствии каких-либо отметок все контроллеры серии ХКВ Е поставляются со стандартной схемой серии ХКВ А.

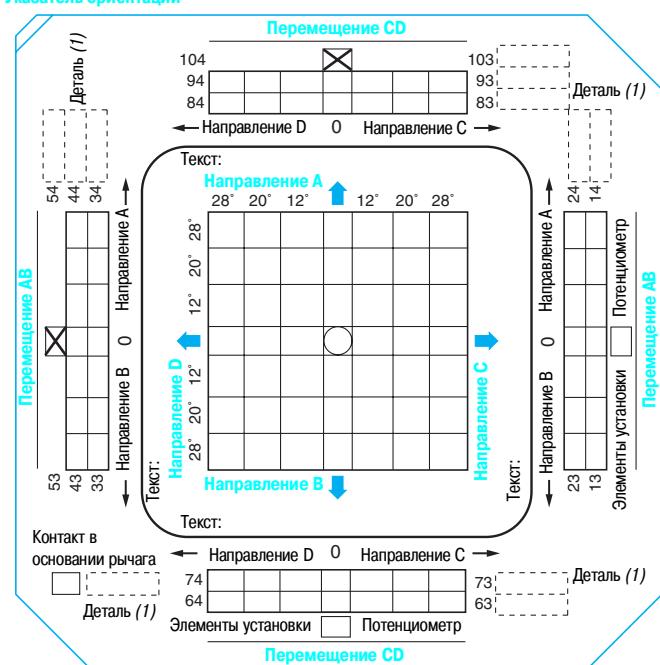
**Схема 1: 4 контакта на перемещение (вид сверху)**

**Указатель ориентации**



**Схема 2: 4 контакта+1 нулевой (центральный) контакт на перемещение (вид сверху)**

**Указатель ориентации**



(1) Предназначено для определения контактов в схеме автоматизации. Не помещается на командоконтроллере.

Операция пружинного возврата: на каждой ступени с пружинным возвратом можно использовать только 1 контакт.

## Пример заполнения бланка заказа

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКВ Е

### Требования

Контроллер на два перемещения:

«подъём-спуск»

«Универсальная» направляющая рычага, ограниченная двумя «нижними» положениями

**XKB**

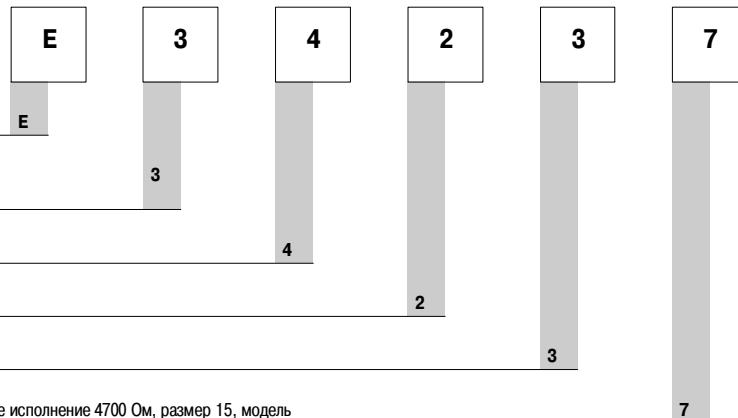
### Модель

С задаваемой схемой (электрическая схема указана ниже)

### Блок контактов

Блок с четырьмя контактами + 1 нулевым (центральным) контактом на одно перемещение (присоединительные клеммы с винтовым зажимом)

### Составление каталожного номера (см. стр.12)



### Рукоятка

С аварийной кнопкой

### Тип операции рычага по перемещению АВ

Бесступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль

### Тип операции рычага по перемещению СД

Ступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль

### Элементы установки потенциометра

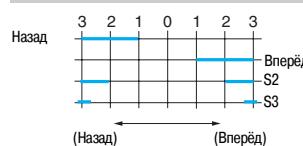
С элементами установки + потенциометром на перемещение АВ, стандартное исполнение 4700 Ом, размер 15, модель

7

### Электрическая схема на перемещение АВ «подъём/спуск»



### Электрическая схема на перемещение СД «перемещение вперед/назад»



### Направляющая рычага

Составьте эскиз и отметьте крестиком на поле перемещения рычага на нижеказанной схеме-таблице, исходя из возможных типов полу направляющих рычага.

При отсутствии данной информации, контроллер будет изготовлен с «универсальной» направляющей.

### Элементы установки потенциометра

Отметьте крестиком  требуемые позиции на нижеказанной схеме

### Маркировка

Без маркировки



С чистой вставкой, XKB Y1



С символами «поперечное перемещение-поворот», XKB Y2



С символами «подъём-спуск», XKB Y3



Со специальным выгравированным текстом, XKB Y1001  
(четко укажите данный текст на нижеказанной схеме)

Управляющий блок слева



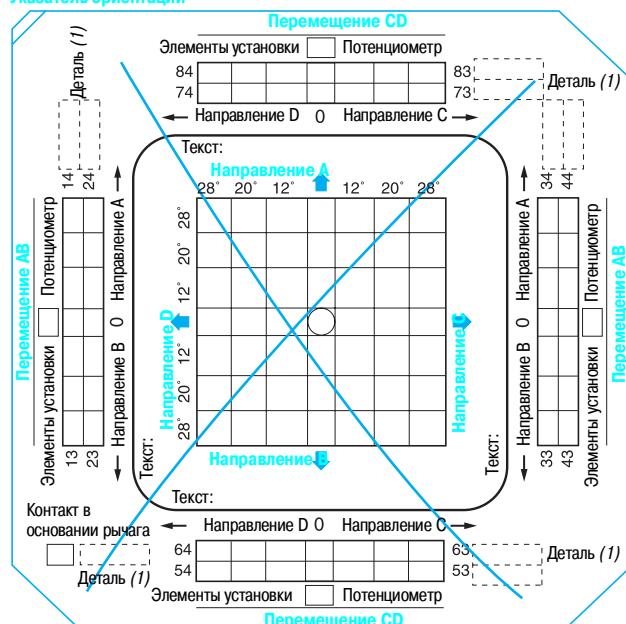
Управляющий блок справа



⚠ Если схема не определена, все контроллеры ХКВ Е поставляются в стандартном исполнении для ХКВ А

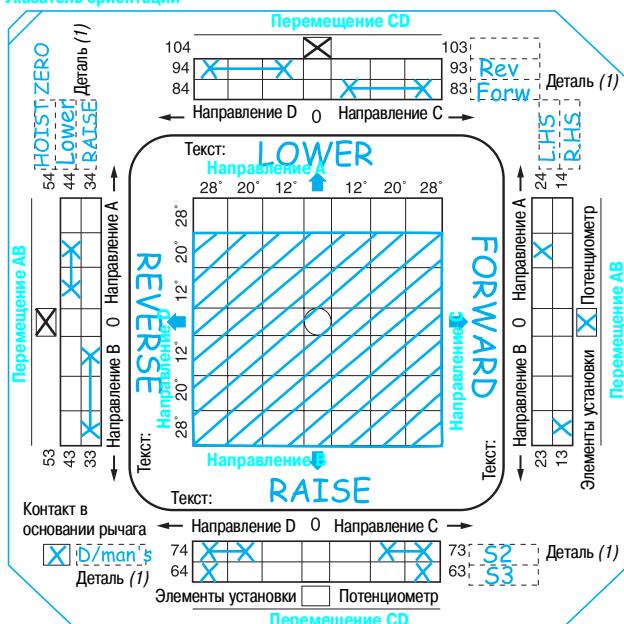
### Схема 1: 4 контакта на перемещение (вид сверху)

#### Указатель ориентации



### Схема 2: 4 контакта+1 нулевой (центральный) контакт на перемещение (вид сверху)

#### Указатель ориентации



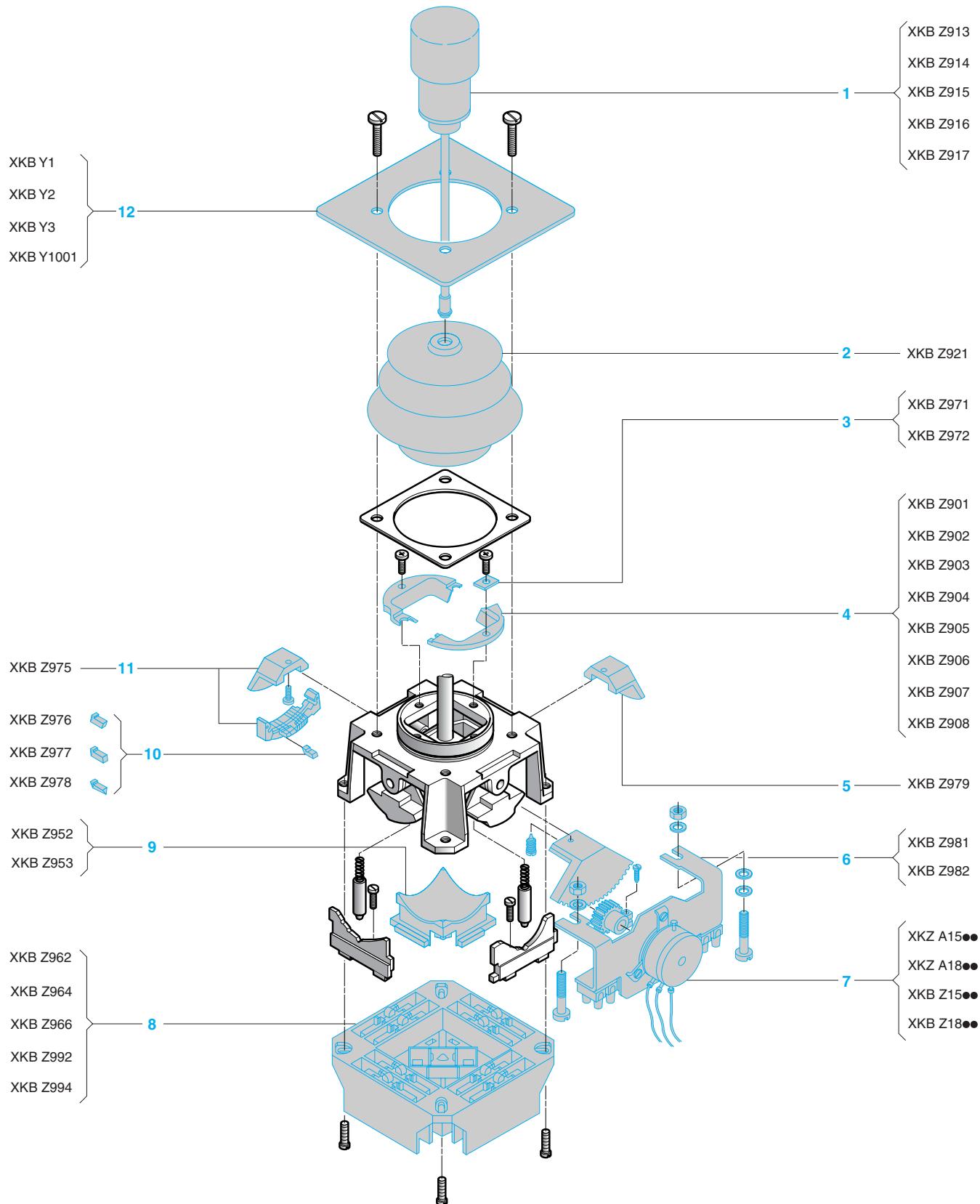
(1) Предназначено для определения контактов в схеме автоматизации. Не помещается на командоконтроллере.

Операция пружинного возврата: для выполнения пружинного возврата: на каждой ступени может использоваться только один контакт.

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKB для легкого режима  
работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие



# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKB для легкого режима работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие

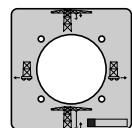
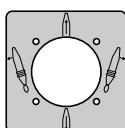
Описание	№ на рис.	Характеристики	№ по каталогу	Масса, кг
<b>Гофрированная манжета</b>	<b>2</b>	—	<b>XKB Z921</b>	0,060
<b>Рукоятка</b> △ Не взаимозаменяется между различными моделями	<b>1</b>	Простая	<b>XKB Z913</b>	0,030
		С блокировкой в нулевой (центральной) позиции	<b>XKB Z914</b>	0,040
		С аварийной кнопкой	<b>XKB Z915</b>	0,045
		Со встроенной "заподлицо" кнопкой	<b>XKB Z916</b>	0,030
		Со встроенной выступающей кнопкой	<b>XKB Z917</b>	0,030
<b>Направляющая рычага</b> Универсальная и с возможностью модификации. Возможность изменения при добавлении полунаправляющих к универсальной направляющей (задаваемых буквой)	<b>4</b>	S T U V W X Y Z	<b>XKB Z901</b> <b>XKB Z902</b> <b>XKB Z903</b> <b>XKB Z904</b> <b>XKB Z905</b> <b>XKB Z906</b> <b>XKB Z907</b> <b>XKB Z908</b>	0,005 0,005 0,005 0,005 0,005 0,005 0,005 0,005
<b>Съёмные концевые упоры</b> Комплект поставки: 10 шт.	<b>3</b>	Упор, ограничивающий на 1 ступень перемещения Упор, ограничивающий на 2 ступени перемещения	<b>XKB Z971</b> <b>XKB Z972</b>	0,025 0,020
<b>Контакты: блок с 4 контактами на одно перемещение</b> Клеммы с винтовым зажимом	<b>8</b>	Для использования с простой рукояткой либо с рукояткой с блокировкой в нулевом (центральном) положении Для использования с рукояткой с аварийной кнопкой XKB Z966 либо с рукояткой со встроенной кнопкой	<b>XKB Z962</b> <b>XKB Z966</b>	0,185 0,185
<b>Контакты: блок с 4 контактами на перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции</b> Клеммы с винтовым зажимом	<b>8</b>	Для использования с простой рукояткой либо с рукояткой с блокировкой в нулевом (центральном) положении Для использования с рукояткой с аварийной кнопкой XKB Z994 либо с рукояткой со встроенной кнопкой	<b>XKB Z992</b> <b>XKB Z994</b>	0,215 0,215
<b>Кулачковые держатели для различных наборов кулачков (только для XKB E)</b> Комплект поставки: 20 шт.	<b>11</b>	—	<b>XKB Z975</b>	0,105
<b>Кулачки (только для XKB E)</b> Комплект поставки: 50 шт.	<b>10</b>	Правая позиция (цвет: зелёный) Левая позиция: (цвет: красный) Проходящий кулачок (цвет: чёрный)	<b>XKB Z976</b> <b>XKB Z977</b> <b>XKB Z978</b>	0,010 0,010 0,010
<b>Кулачок нулевой (центральной) позиции</b> с крепёжными винтами	<b>5</b>	—	<b>XKB Z979</b>	0,010
<b>Элементы крепления основания рычага</b>	<b>9</b>	Блокировочная чашка Чашка для рукоятки с аварийной кнопкой или рукоятки со встроенной кнопкой	<b>XKB Z952</b> <b>XKB Z953</b>	0,010 0,010
<b>Маркировка</b>	<b>12</b>	Пустая «Поперечное движение-поворот» «Подъём и перемещение» Со специальным выгравированным текстом	<b>XKB Y1</b> <b>XKB Y2</b> <b>XKB Y3</b> <b>XKB Y1001</b>	0,025 0,025 0,025 0,025
<b>Элементы для установки потенциометра</b> (1)	<b>6</b>	Размер 15 Размер 18 (2)	<b>XKB Z981</b> <b>XKB Z982</b>	0,090 0,090
<b>Потенциометры для командоконтроллеров серии XKB</b>	<b>7</b>	—	<b>XKZ A15●●, A18●●</b> <b>XKB Z15●●, Z18●●</b> См.стр. 44 и 45	—

(1) Включая тринадцатизубчатую шестерёнку

□ максимальное перемещение рычага 28° на одно направление соответствует повороту оси потенциометра на 161°:

□ рычаги с функцией фрикционного привода поставляются при определённых условиях: за информацией обращайтесь в Schneider Electric.

(2) Установка потенциометра размером 18 на контроллеры типа XKB не позволяет осуществить его монтаж в контроллерных станциях XJP.



XKB Y2

XKB Y3

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов

10920-34



XKD F

Компактные и полностью конфигурируемые устройства, разработанные для управления грузоподъемным оборудованием среднего режима работы. Предназначены для применения в стационарных станциях и контроллерных креслах-пультах типа ХJC.

Исполнение:

- **XKD F:** командоконтроллер с изменяемыми наборами схем.

### Рычаг управления

Длина: 200 мм. Отклонение в каждом направлении: не более 36°.

### Направляющая рычага

Встроенная и несъёмная часть механического блока. Определяется согласно форме заказа.

### Рукоятки

- Простая рукоятка.
- Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции.
- Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции + 1 перекидной контакт защелкивающегося действия.
- Рукоятка с аварийной кнопкой + контакты замедленного срабатывания.
- Рукоятка со встроенной "западлицо" или выступающей кнопкой + контакты замедленного срабатывания.

### Угловые электрические положения контактов

- Не более 6 позиций в каждом направлении.

### Виды перемещения рычага

- **Ступенчатое перемещение, с фиксацией операции.**

Два исполнения:

- До 5 ступеней в каждом направлении при отклонении рычага на 12,18,24,30,36 градусов (6 градусов на ступень), но только при использовании кулачковых держателей с переменным набором кулачков, включающими 4- или 8-контактные блоки (1-я ступень при 6 градусах).
- До 3 ступеней в каждом направлении на 12, 24, 36 градусов (12 градусов на ступень), но только при использовании кулачковых держателей с переменным набором кулачков, включающими 2-контактные блоки.

**Примечание:** возможно одновременное использование пятиступенчатого и трехступенчатого кулачковых держателей. Тип рычага при этом - пятиступенчатый.

- **Ступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль.**

До 3 или 5 ступеней в каждом направлении в зависимости от исполнений, указанных выше.

- $\Delta$  До 4 контактов одновременно с пружинным возвратом могут быть использованы на первой (12°) ступени.

- Бессступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в ноль.

Максимальное перемещение - 36° в каждом направлении.

- $\Delta$  До 2 контактов одновременно с пружинным возвратом могут быть использованы при 6 градусах, а затем не более 4 контактов на каждых последующих шести градусах.

### Электрические контакты

Не более 16 контактов на одно перемещение.

Блоки контактов монтируются парами на неподвижной панели.

### Схемы кулачков

Два исполнения:

- **Переменный набор кулачков, 6° на положение, 4- или 8-контактные кулачковые держатели**

- От 1 до 5 механических положений.

- Возможна операция перекрытия контактов (см. рис. на стр.9), за исключением перекрытия между четвертой и последней позициями.

- **Переменный набор кулачков, 12° на положение; 2-контактные кулачковые держатели**

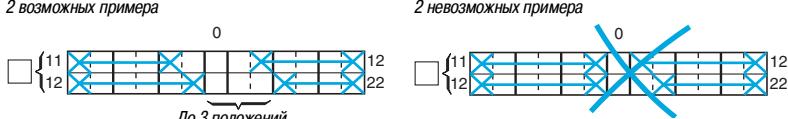
- От 1 до 3 механических положений.

- Контакты могут срабатывать примерно каждые 6°, кроме следующих случаев:

По техническим особенностям монтажа, необходимо оставлять не менее 3 позиций на электрической схеме под один и тот же контакт.

2 возможных примера

2 невозможных примера



До 3 положений

2-контактные кулачковые держатели являются компактными и не увеличивают размеры основания механического блока.

### Маркировка

Одна вставка размером 120 x 120 из анодированного алюминия с матовым покрытием.

Текст указывается в форме для заказа.

### Установка потенциометра

Не более двух потенциометров на одно перемещение:

- устанавливаются непосредственно на механическом блоке при использовании двухконтактных кулачков переменного набора;

- устанавливаются на конце держателей контактов при использовании четырёх- и восьмиконтактных сборных кулачков.

## Технические характеристики

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов

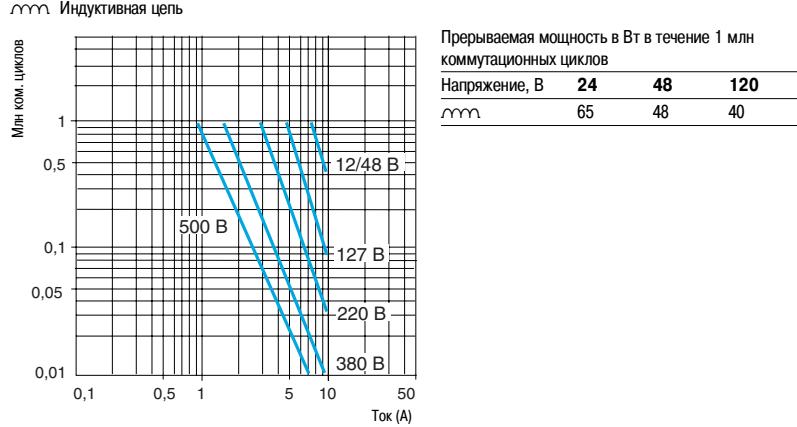
### Условия эксплуатации

Соответствие стандартам	МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660, часть 2		
Сертификация продукта	CSA A600, Q600, Bureau Veritas		
Климатическое исполнение	Стандартное исполнение ТС		
Температура окружающего воздуха	При хранении	°C	- 40...+ 70
	При работе	°C	- 20...+ 70
Рабочее положение			Любое положение
Виброустойчивость			2 gn (10 -500 Гц) в соответствии с МЭК68-2-6
Ударопрочность			15 gn в течение 11 мс в соответствии с МЭК 68-2-27
Диэлектрическая прочность			Класс 1, в соответствии с МЭК 536 и NF C 20-030
Максимальное усилие, прикладываемое к рычагу, для перемещения в каждом направлении	даН	Ступенчатые перемещения рычага с фиксацией операции: <1,5	Ступенчатые или бесступенчатые перемещения рычага с пружинным возвратом в начальное положение: <3,5
Степень защиты			IP54 в соответствии с МЭК 529 (устройство с простой рукояткой в пыле- и водонепроницаемый кожухе)
Механическая износостойкость	В млн коммутационных циклов		Для серии XKD F: 3 в каждом направлении
Масса	кг	Механический блок: 0,950 Четырёхконтактная сборка: 0,350 Восьмиконтактная сборка: 0,560	

### Технические характеристики блока контактов

Тип	НЗ контакт (ZB2 BE102)		
Стандартный тепловой ток	A	10 в соответствии с МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660, CSA C 22-2 №14	
Номинальное напряжение изоляции	B	500 в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110, МЭК 158-1	
Категория изоляции		Группа С в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110	
Срабатывание контактов		Медленное отключение, мостиковые контакты со срабатыванием на отключение	
Сопротивление терминалов	мОм	≤ 25 (в соответствии с NF C 93-050, при 1 А)	
Защита от короткого замыкания		Предохранитель типа gG 10 А в соответствии с МЭК 337-1B, VDE 0660 часть 2	

**Номинальная мощность**  
В соответствии с МЭК 337-1  
Категории использования: AC-11 и DC-11  
Частота коммутации: 3600 коммутационных циклов/час  
Коэффициент нагрузки: 0,5



Подключение	Клеммы с винтовым зажимом Зажимная способность: □ до: 1 x 0,5 мм <sup>2</sup> ; □ с кабельным наконечником или без него: до 2 x 1,5 мм <sup>2</sup> , 1 x 2,5 мм <sup>2</sup> , в соответствии с NF C 20-120
-------------	---

## Каталожные номера

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов

Таблица для составления каталожного номера контроллера серии XKD

	Рычаг	Рукоятка	Перемещение АВ	Перемещение CD		
	Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра	Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра
<b>XKD F</b>	<b>1</b>					
<b>Управляющий рычаг</b>						
Стандартная модель, длина 200 мм	1					
<b>Рукоятка</b>						
Простая (стандартная модель)	1					
С механической блокировкой в нулевом (центральном) положении	2					
С механич. и электрич. блокировкой в нулевом (центральном) положении (1 перекид. конт.)	3					
С аварийной кнопкой	4					
С НЗ+НО контактами	4					
С НО+НО контактами	5					
Со встроенной "заподлицо" кнопкой	6					
С НЗ+НО контактами	6					
С НО+НО контактами	7					
Со встроенной выступающей кнопкой	8					
С НЗ+НО контактами	8					
С НО+НО контактами	9					
<b>Перемещение АВ</b>						
<b>Количество двухконтактных блоков</b>						
0 блоков	0					
1 блок	1					
2 блока	2					
3 блока	3					
4 блока	4					
5 блоков	5					
6 блоков	6					
8 блоков	8					
<b>Виды перемещений рычага</b>						
Ступенчатое перемещение, с фиксацией операций	3 ступени (1) 5 ступеней (начиная с 12°) или 6 ступеней (с 6°) (2) (3)		1 2			
Ступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение	3 ступени (1) 5 ступеней (начиная с 12°) или 6 ступеней (с 6°) (2) (3)		3 4			
Бесступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение (4)			5			
<b>Элементы установки потенциометра</b>						
Без элементов и без потенциометра			0			
Только с элементами (без потенциометра)			1			
С элементами + потенциометр (5)			2			
<b>Направление CD</b>						
<b>Количество двухконтактных блоков контактов</b>						
0 блоков	0					
1 блок	1					
2 блока	2					
3 блока	3					
4 блока	4					
5 блоков	5					
6 блоков	6					
8 блоков	8					
<b>Виды перемещений рычага</b>						
Ступенчатое перемещение, с фиксацией операций	3 ступени (1) 5 ступеней (начиная с 12°) или 6 ступеней (с 6°) (2) (3)		1 2			
Ступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение	3 ступени (1) 5 ступеней (начиная с 12°) или 6 ступеней (с 6°) (2) (3)		3 4			
Бесступенчатое перемещение, с пружинным возвратом в нулевое положение (4)			5			
<b>Элементы установки потенциометра</b>						
Без элементов и без потенциометра			0			
Только с элементами (без потенциометра)			1			
С элементами (без потенциометра) (5)			2			

(1) 3 ступени: ограничиваются только двухконтактными кулачками переменного набора.

(2) 5 ступеней: при использовании одной или двух изменяемых сборок из 4- или 8-контактных кулачков, первая механическая ступень при 12° (6 электр. позиций в каждом направлении).

(3) Возможна получение 6 механических ступеней: первая механическая ступень при 6° (6 электрических позиций в каждом направлении), обращайтесь в Schneider Electric.

(4) Рекомендуемый тип рычага при использовании потенциометра.

(5) Тип потенциометра и его величина должны быть указаны в форме заказа (см. стр. 44-45)

(6) Возможна получение 6 механических ступеней: первая механическая ступень при 6° (6 электрических позиций в каждом направлении), обращайтесь в Schneider Electric.



## Пример выбора командоконтроллера

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия XKD F

### Требования к командоконтроллеру

Контроллер на 2 перемещения: «подъём-поперечное перемещение».  
«Крестового» типа направляющая рычага. Контроллер соответствует нормам NF E 52-070.  
Элементы установки потенциометров на перемещениях AB и CD не требуются.

Схема для перемещения AB: «подъём»

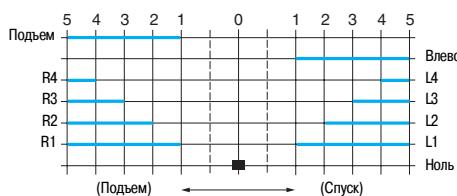
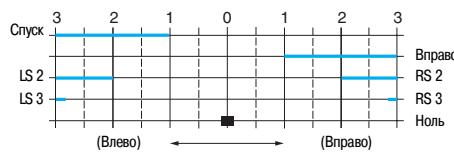


Схема для перемещения CD: «поперечное перемещение»



#### Примечания:

##### Перемещение AB

Схема для перемещения AB требует 7 контактов, поэтому выбираем 4 двухконтактных блока.  
Единственной альтернативой является выбор между барабанами № 3 или № 1, в зависимости от свободного места.

##### Перемещение CD

Расстояние между каждой ступенью, показанное на трехпозиционной схеме, не может быть выдержано.  
Наиболее эффективным для получения пяти контактов может быть выбран двухконтактный  
блок (барабан №2), который не увеличивает размер основания, вместе с двумя двухконтактными блоками (барабан №4).  
Направляющая рычага будет ограничивать перемещение рычага до 3 ступеней.

### Составление каталожного номера (см. стр. 20)



#### Управляющий рычаг

Стандартный, длина 200 мм

1

#### Рукоятка

С механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции

2

#### Перемещение AB: «подъём»

##### Количество двухконтактных блоков

4 блока

4

#### Тип перемещения рычага

5 ступенчатых положений, с операцией пружинного возврата в ноль

4

#### Элементы установки потенциометра

Без элементов установки и без потенциометра

0

#### Перемещение CD: «поперечное движение»

##### Количество двухконтактных блоков

3 блока

3

#### Тип перемещения рычага

5 ступенчатых положений, с операцией пружинного возврата в ноль

4

#### Элементы установки потенциометра

Без элементов установки и без потенциометра

0

## Пример заполнения бланка заказа

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия XKD F

Заказчик Компания	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

### Каталожный номер (используйте таблицу для составления каталожного номера контроллера на стр. 20)

Рычаг	Рукоятка	Перемещение АВ			Перемещение СД				
Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра	Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра				
1	XKD F	1	2	4	4	0	3	4	0

Количество заказываемых устройств

1

XKD F

1

2

4

4

0

3

4

0

Для заполнения на заводе-производителе

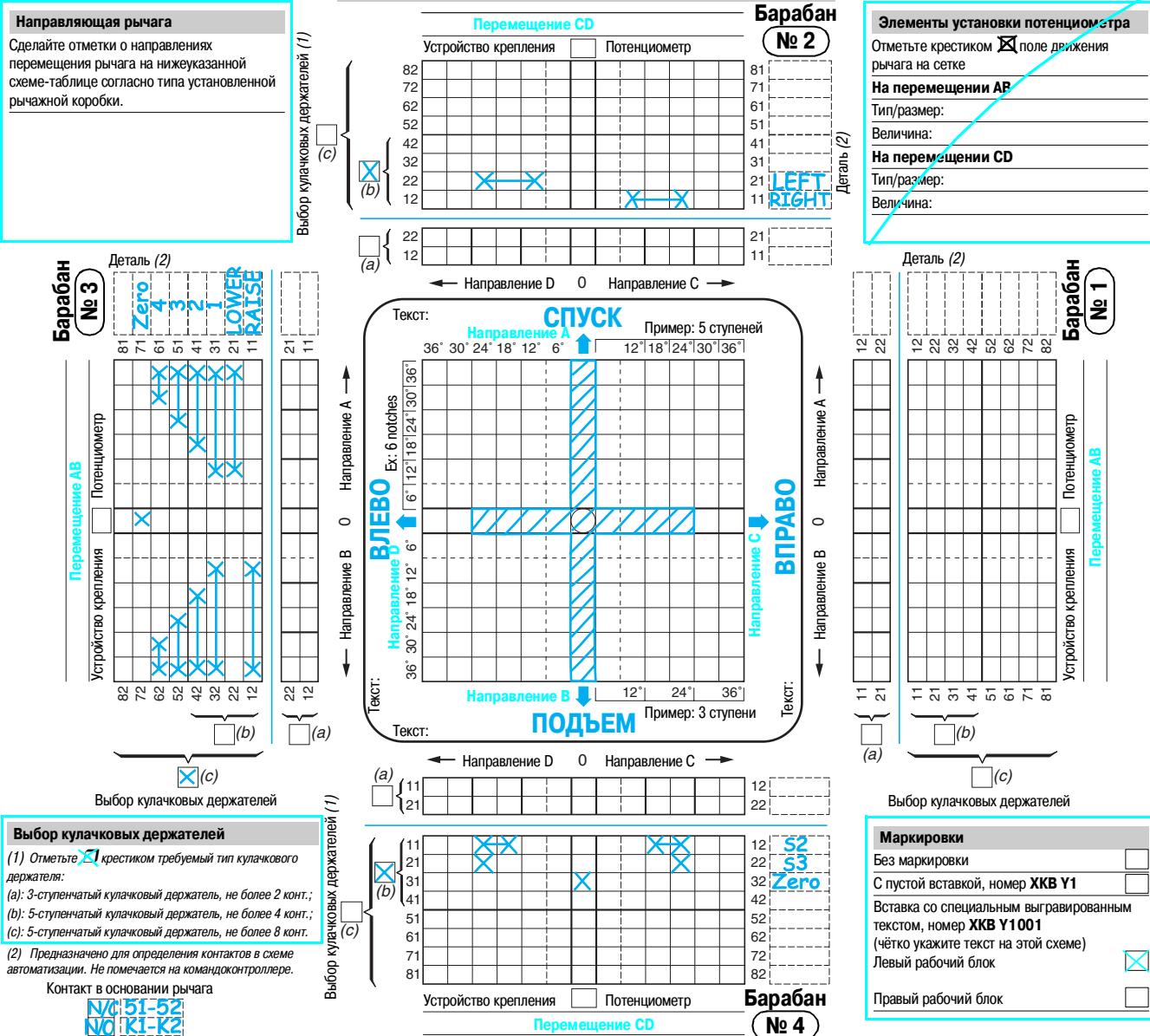
Заказ №

Деталь №

MOD LEV POI GLV CT1 CT3 MAB P13 CT2 CT4 MCD P24

XKD

### Схема (вид сверху)



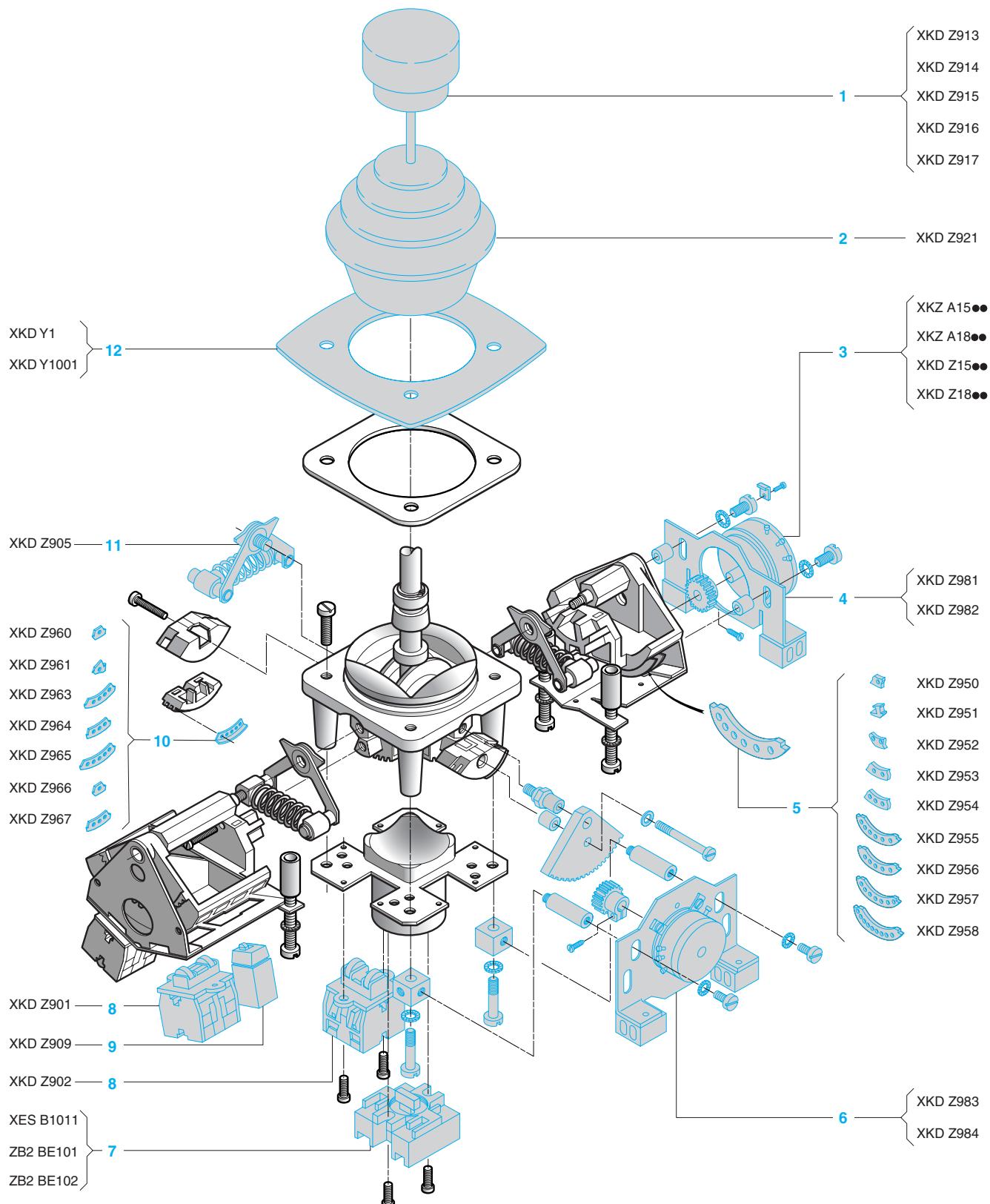
■ Электрическое перекрытие контактов между пятой и шестой ступенями невозможно.

■ Операция пружинного возврата: до двух одновременных контактов с пружинным возвратом могут быть использованы при 6 градусах, и далее 4 контакта на каждой последующей шестиградусной позиции.

# Командоконтроллеры

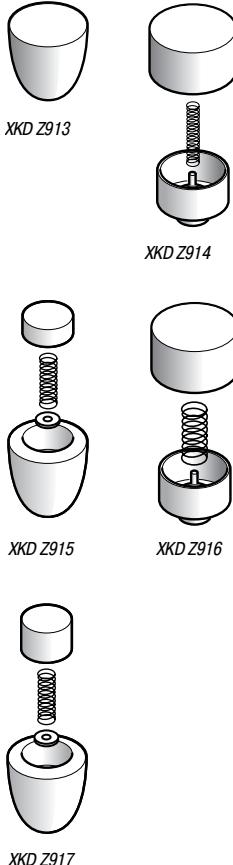
## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие



# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима  
работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие



Описание	№ на рис.	Характеристики	№ по каталогу	Масса, кг	
<b>Гофрированная манжета</b>	<b>2</b>	Гофрированная манжета + уплотнительная прокладка	XKD Z921	0,075	
<b>Рукоятки</b>	<b>1</b>	Простая	XKD Z913	0,060	
△ Без взаимозаменяемости между различными моделями!		С блокировкой в нулевой (центральной) позиции	XKD Z914	0,035	
		С аварийной кнопкой	XKD Z915	0,040	
		Со встроенной "заподлицо" кнопкой	XKD Z916	0,050	
		Со встроенной выступающей кнопкой	XKD Z917	0,050	
<b>Механизм операции пружинного возврата</b>	<b>11</b>	Механизм пружинного возврата в ноль	XKD Z905	0,100	
Комплект поставки: 2 шт.					
<b>Механизм ступенчатой работы</b>	<b>9</b>	Механизм ступенчатых положений для переменного набора кулачков	XKD Z909	0,010	
<b>Переменный набор кулачков для держателя с 4 или 8 контактами</b>	<b>5</b>	Проходной кулачок	XKD Z950	0,005	
Комплект поставки: 50 шт.		Дополнительный, 1 позиция	XKD Z951	0,005	
		Дополнительный, 1,5 позиции	XKD Z952	0,010	
		Дополнительный, 2 позиции	XKD Z953	0,010	
		Дополнительный, 3 позиции	XKD Z954	0,020	
		Дополнительный, 6 позиций	XKD Z955	0,035	
		5 позиций	XKD Z956	0,030	
		7 позиций	XKD Z957	0,040	
		9 позиций	XKD Z958	0,050	
<b>Переменный набор кулачков для держателя с двумя контактами</b>	<b>10</b>	Дополнительный, полупозиция	XKD Z960	0,005	
Комплект поставки: 20 шт.		Дополнительный, 1 позиция	XKD Z961	0,005	
		Реверсивный, для ступеней 1+2+3	XKD Z963	0,020	
		Ускорение, для ступеней 2+3	XKD Z964	0,005	
		Ускорение, для ступени 3	XKD Z965	0,010	
		Проходной кулачок	XKD Z966	0,010	
		Кулачок для контакта нулевого контакта	XKD Z967	0,010	
<b>Схемы контактов</b>	<b>8</b>	2 контакта ZB2 BE 102, без маркировки	XKD Z901	0,050	
		смонтированных на основной панели	XKD Z902	0,050	
<b>Перекидной контакт электрической блокировки в нулевой (центральной) позиции</b>	<b>7</b>	Защелкивающего действия	XES B1011	0,030	
<b>Контакты для рукоятки с аварийной кнопкой или рукоятки со встроенной кнопкой</b>	<b>7</b>	Медленного срабатывания	H3, срабатывающий на открытие	0,015	
			HO	0,015	
<b>Маркировка</b>	<b>12</b>	Пустая вставка	XKD Y1	0,035	
		Со специальным выгравированным текстом	XKD Y1001	0,035	
<b>Элементы установки потенциометра (1)</b>	<b>4</b>	На конце контактного держателя	Размер 15	XKD Z981	0,120
			Размер 18	XKD Z982	0,130
	<b>6</b>	Непосредственно на механическом блоке	Размер 15	XKD Z983	0,120
			Размер 18	XKD Z984	0,130
<b>Потенциометры для контроллеров XKD</b>	<b>3</b>	–	XKZ A15●●, A18●● XKD Z15●●, Z18●●	–	
			См. стр. 44 и 45		

(1) Включая пятнадцатизубчатую шестерёнку.

□ максимальное перемещение рычага в 36° на одно направление соответствует повороту оси потенциометра на 168°;

□ рычаги с функцией фрикционного привода поставляются при определённых условиях, за информацией обращайтесь в Schneider Electric.

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKM для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов

109231\_33\_M



XKM A

109232\_37\_M



XKM B

109233\_38\_M



XKM C

Исключительно прочные и полностью сконфигурированные устройства для управления грузоподъемным оборудованием для тяжелого режима работы.

Предназначены для использования в стационарных пультах управления или в креслах-пультах контроллеров типа XJC.

Три исполнения контроллера:

- **XKM A:** с варьируемыми схемами, многонаправленное управление двух перемещений центральным рычагом;
- **XKM B:** с варьируемыми схемами, управление одним перемещением центральным рычагом;
- **XKM C:** с варьируемыми схемами, управление одним перемещением боковым рычагом.

### Управляющий рычаг

Для **XKM A** и **XKM B**: длина 200-250 мм. Перемещение в каждом направлении не более 36°.

Для **XKM C**: боковой рычаг, длина 240 мм. Перемещение в каждом направлении: не более 54°.

### Направляющая рычага

**XKM A:** универсальная или по заказу (должна быть определена в бланке заказа).

**XKM B** и **XKM C:** без направляющей рычага.

### Концевые упоры

Съёмные, присоединены к механическому блоку для ограничения перемещение рычага шагами по 6°.

### Рукоятка

**XKM A** и **XKM B:** 5 исполнений:

- Простая рукоятка.
- Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции.
- Рукоятка с механической блокировкой в нулевой (центральной) позиции + 1 перекидной контакт защёлкивающегося действия.
- Рукоятка с аварийной кнопкой с одним перекидным контактом защёлкивающегося действия.
- Рукоятка со встроенной "заподлицо" или выступающей кнопкой + 1 перекидной контакт защёлкивающегося действия.

**XKM C:** простая рукоятка.

### Позиции электрических kontaktов

**XKM A** и **XKM B:** не более 6 позиций в каждом направлении.

**XKM C:** не более 9 позиций в каждом направлении

### Виды перемещения рычага

■ **Ступенчатое перемещение, без автоматического возврата в начальное положение**

**XKM A** и **XKM B:** 2 исполнения:

- сектор на 6 фиксаций в каждом направлении (6, 12, 18, 24, 30, 36°);
- сектор на 5 фиксаций в каждом направлении (12, 18, 24, 30, 36°).

Примечание: сила фиксации 2 типа: нормальная сила перемещения рычага -2 даН; увеличенная сила перемещения рычага - 4 даН (для 4 одновременно срабатывающих контактов).

**XKM C:** 2 исполнения:

- сектор до 9 фиксаций в каждом направлении (6, 12, 18, 24, 30, 36, 42, 48, 54°).
- сектор до 8 фиксаций в каждом направлении (12, 18, 24, 30, 36, 42, 48, 54°).

■ **Ступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в нулевое положение**

**XKM A, XKM B и XKM C:** 2 исполнения:

- не более 6 ступеней в каждом направлении (6, 12, 18, 24, 30, 36°);
- не более 5 ступеней в каждом направлении (12, 18, 24, 30, 36°)

⚠ Не более двух одновременных контактов с пружинным возвратом можно использовать при 6°, а затем не более четырех контактов на каждую последующую ступень.

■ **Бесступенчатое перемещение, с операцией пружинного возврата в нулевое положение**

**XKM A, XKM B и XKM C:** максимальное перемещение 36° в каждом направлении.

⚠ Не более двух одновременных контактов с пружинным возвратом можно использовать при 6°, а затем не более четырех контактов на каждые последние шесть градусные положения.

### Электрические контакты

Не более 24 контактов на одно перемещение (2 x 3 блока по 4 контакта).

2 исполнения:

- стандартное исполнение: мостиковые контакты;
- мостиковые контакты с магнитным расцеплением.

### Схемы кулачков

Не более 24 кулачков на перемещения (по 12 на каждой стороне), смонтированные группами по 4.

**Внимание:** по техническим особенностям монтажа, первый кулачок (для контактов 13-14) должен быть обратным или кулачком нулевой позиции.

### Маркировка

По одной на каждое направление, с возможностью замены без демонтажа блока.

Материал: анодированный алюминий, маркировка анодным оксидированием.

Стандартные маркировки: ВПЕРЁД, НАЗАД, ВЫШЕ, НИЖЕ, ВПРАВО, ВЛЕВО.

Иная маркировка : определяется в бланке заказа.

### Установка потенциометра

Не более двух потенциометров на одно перемещение.

Потенциометры устанавливаются на выступах контактодержателей или непосредственно на поверхности механического блока.

**Условия эксплуатации**

Соответствие стандартам	МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660, часть 2 CSA C22 №14	
Сертификация продукта	CSA, до 600 В - «тяжёлые условия работы»	
Климатическое исполнение	Стандартное исполнение «TC»	
Температура окружающего воздуха	°C	- 40...+ 70 °C
	°C	- 10...+ 70 °C
Рабочее положение		Любое положение
Виброустойчивость	В соответствии с МЭК 68-2-6	2 gn (10 -500 Гц) в соответствии с МЭК68-2-6
Ударопрочность	В соответствии с МЭК 68-2-27	В направлении вертикальных осей 15 gn, в направлении горизонтальных и поперечных осей: 100 gn
Диэлектрическая прочность	В соответствии с МЭК 536 и NF C 20-030	Класс I
Максимальное усилие, прикладываемое к рычагу, для перемещения в каждом направлении	даH	<4 (для 4 одновременно срабатывающих контактов (на первой ступени)); <4,5 (для 4 одновременно срабатывающих контактов для пружинного возврата в начальное положение (определяется против конечных упоров))
Степень защиты	В соответствии с МЭК 529	IP54 (устройство с простой рукояткой в пыле- и водонепроницаемом кожухе)
Механическая износостойкость (в млн. коммуникационных циклов)		4 в каждом направлении (механическая часть)
Масса	кг	<b>XKM A:</b> механический блок 4,6; четырёхконтактная сборка 0,7 <b>XKM B:</b> механический блок 3; четырёхконтактная сборка 0,7 <b>XKM C:</b> механический блок 3,7; четырёхконтактная сборка 0,7

**Технические характеристики блока контактов**

Тип	Блок из четырех мостиковых контактов	
Стандартный тепловой ток	A	В соответствии с МЭК 337-1, NF C 63-140, VDE 0660
Номинальное напряжение изоляции	B	500 В в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110, МЭК 158-1, 600 В в соответствии с CSA C22 №14
Категория изоляции	Группа С в соответствии с NF C 20-040, VDE 0110	
Срабатывание контактов	Медленное отключение, мостиковые контакты со срабатыванием на отключение, 2 исполнения: стандартное или с магнитным расцеплением	
Сопротивление клемм	мОм	≤ 25 (в соответствии с NF C 93-050, при 1 А)
Обозначение клемм	В соответствии с CENELEC EN 50013	
Задача от короткого замыкания	Предохранитель типа gG 10 А в соответствии с МЭК 337-1B, VDE 0660, часть 2	

**Рабочая мощность**

В соответствии с МЭК 337-1

Категории использования AC-11 и DC-11

Частота коммутации: 3600 коммуникационных циклов/час

Коэффициент загрузки: 0,5

**Стандартные мостиковые контакты**

Питание: 50-60 Гц пер. тока

Индуктивная цепь

**Контактный блок с  
мостиковыми контактами  
с магнитным  
расцеплением**

**Питание пост.тока**

Коммутируемая мощность в

Вт, в течение 3 млн

коммуникационных циклов

Напряжение, 24 48 120

В

70 75 75

12/48 В

**Контактный блок с  
мостиковыми контактами  
с магнитным  
расцеплением**

**Питание пост.тока**

Коммутируемая мощность в

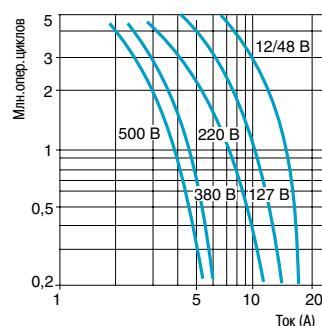
Вт, в течение 3 млн

коммуникационных циклов

Напряжение, 24 48 120

В

90 100 100



**Подключение**

Клеммы с винтовым зажимом

Зажимная способность:

до: 1 x 0,5 мм<sup>2</sup>;

до: 2 x 2,5 мм<sup>2</sup> с кабельным наконечником

## Командоконтроллеры

## и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серии ХКМ А и ХКМ В

Таблица для составления каталожного номера контроллера серий ХКМ А или ХКМ В

	Модель	Рычаг	Рукоятка	Контакты	Кол-во блоков	Перемещение AB	Элементы установки потенциомет.	Перемещение CD (только ХКМ А)	Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра
<b>ХКМ</b>											
<b>ХКМ</b>											
<b>Модель</b>											
Контроллер на 2 перемещения (AB+CD)	A										
Контроллер на одно перемещение (AB)	B										
<b>Управляющий рычаг</b>											
Короткий: длина 200 мм (стандарт)	1										
Длинный: длина 250 мм	2										
<b>Рукоятка</b>											
Простая (стандартная модель)		1									
С механической блокировкой в нулевом (центральном) положении	2										
С механическ. и электрич. блокировкой в нулевом (центр.) положении (1 перекид. контакт)	3										
Типа с аварийной кнопкой (1 перекидной контакт)	4										
Со встроенной "заподлицо" кнопкой (1 перекидной контакт)	5										
Со встроенной выступающей кнопкой (1 перекидной контакт)	6										
<b>Тип контактов</b>											
Блок из четырёх мостиковых контактов (стандартная модель)	1										
Блок из четырёх мостиковых контактов с магнитным расцеплением	2										
<b>Перемещение AB</b>											
<b>Кол-во четырёхконтактных блоков</b>	0 блоков		0								
1 блок		1									
2 блоков		2									
3 блоков		3									
4 блоков		4									
5 блоков		5									
6 блоков		6									
<b>Виды перемещения рычага</b>											
Ступенчатое, с фиксацией рычага при отпускании ручки	5 ступеней (1)		Нормальное усилие рычага		1						
	6 ступеней (2)		Повышенное усилие рычага		2						
			Нормальное усилие рычага		3						
			Повышенное усилие рычага		4						
Ступенчатое, с операцией пружинного возврата в нулевое положение	5 ступеней (1)				5						
	6 ступеней (2)				6						
Бесступенчатые, с операцией пружинного возврата в нулевое положение (3)					7						
<b>Элементы установки потенциометра</b>											
Без платы крепления потенциометра и без потенциометра					0						
Только с платой крепления потенциометра (4) (потенциометр не включён)					1						
С платой крепления потенциометра+потенциометр (5)					2						
<b>Перемещение CD (только для типа ХКМ А)</b>											
<b>Кол-во четырёхконтактных блоков</b>	0 блоков		0								
1 блок		1									
2 блоков		2									
3 блоков		3									
4 блоков		4									
5 блоков		5									
6 блоков		6									
<b>Виды перемещения рычага</b>											
Ступенчатое, с фиксацией рычага при отпускании ручки	5 ступеней (1)		Нормальное усилие рычага					1			
	6 ступеней (2)		Повышенное усилие рычага					2			
			Нормальное усилие рычага					3			
			Повышенное усилие рычага					4			
Ступенчатое, с операцией пружинного возврата в нулевое положение	5 ступеней (1)							5			
	6 ступеней (2)							6			
Бесступенчатые, с операцией пружинного возврата в нулевое положение (3)								7			
<b>Элементы установки потенциометра</b>											
Без элементов установки и без потенциометра					0						
Только с элементами установки (без потенциометра)					1						
С элементами установки+потенциометр (5)					2						

(1) 5 механических ступеней (первая ступень при 12°) (6 электрических положений в каждом направлении).

(2) 6 механических ступеней (первая ступень при 6°) (6 электрических положений в каждом направлении). (3) Рекомендуемый тип перемещения рычага при использовании потенциометра.

(4) Элементы установки, включая пятнацатизубую шестерёнку. (5) Тип потенциометра и величина должны быть указаны в бланке заказа (см. стр. 44-45)



## Пример выбора командоконтроллера

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ А

### Требования

Контроллер на 2 перемещения: « подъём-перемещение».

Универсальная направляющая рычага, ограниченная четырьмя ступенями в направлениях "подъём" и "спуск" (первая ступень при 12°).

Элементы установки потенциометра на перемещении CD. Выбранный потенциометр: 4700 Ом, размер 15, стандартная модель.

Схема на перемещение АВ - «подъём»

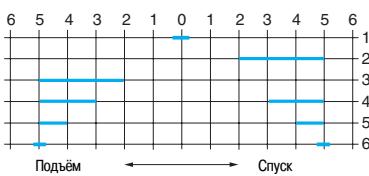


Схема на перемещения CD - «перемещение»



### Примечания:

#### Перемещение АВ

В зависимости от требуемого размера существуют 2 альтернативных способа установки:

- 2 блока по 4 контакта, оба на одной стороне механического блока (см. пример);
- 1 блок на 4 контакта на любой из сторон механического блока.

#### Перемещение СД

Те же альтернативные способы установки как для перемещения АВ.

Возможны два варианта установки потенциометра:

- На концах кулачковых держателей и держателей контактов (см.пример);
- Непосредственно на механическом блоке.

### Составление каталожного номера (см. стр. 28)

XKM	A	1	4	1	2	5	0	2	7	2
-----	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

#### Модель

2 перемещения (AB+ CD)

A

#### Управляющий рычаг

Короткий: длина 200 мм (стандартный)

1

#### Рукоятка

С аварийной кнопкой с одним перекидным контактом

4

#### Тип контактов

Стандартные мостиковые

1

#### Перемещение АВ

##### Кол-во четырёхконтактных блоков

2 блока (т.е. восемь контактов при требуемых шести)

2

##### Тип перемещения рычага

Ступенчатое, с операцией пружинного возврата в ноль и пятиступенчатыми секторами (начиная с 12°)

5

#### Потенциометр

Без элементов установки или потенциометра

0

#### Перемещение СД

##### Кол-во четырёхконтактных блоков

2 блока (т.е. 8 контактов при требуемых шести)

2

##### Тип перемещения рычага

Ступенчатое, с операцией пружинного возврата в ноль

7

##### Потенциометр

С элементами установки потенциометра + потенциометр, размер 15, 4700 Ом

2

## Пример заполнения бланка заказа

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ А

Заказчик Компания	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

### Каталожный номер (используйте сетку для составления каталожного номера контроллера на стр. 28)

Модель	Рычаг	Рукоятка	Тип контакта	Перемещение AB	Перемещение CD
XKM A 1 4 1 2 5 0 2 7 2					

Кол-во заказываемых устройств

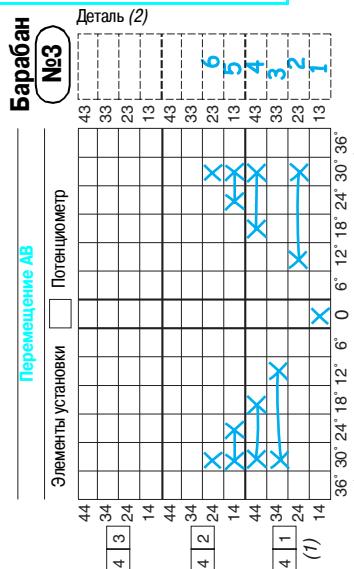
1 XKM A 1 4 1 2 5 0 2 7 2

Используется только для "Шнейдер Электрик"

Номер заказа	Номер детали	MOD	LEV	POI	GLV	CT1	CT3	MAB	P13	CT2	CT4	MCD	P24
	XKM												

### Схема: вид сверху

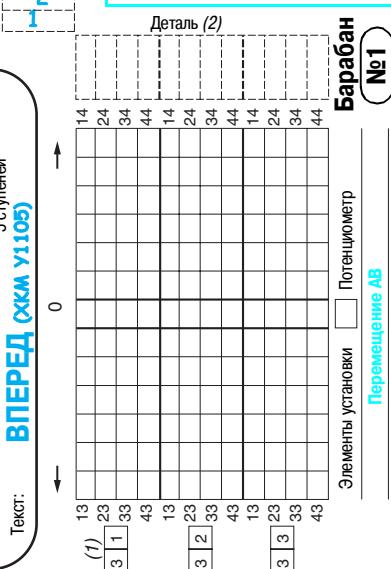
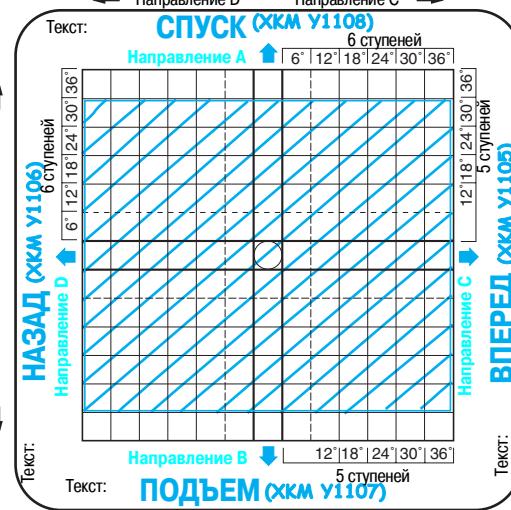
**Направляющая рычага**  
Опишите и отметьте крестиками поле для перемещения рычага на сетке-таблице.



**Барабан №2**

Деталь (2)

**Элементы установки потенциометра**  
Отметьте крестиком позиции на схеме   
**На перемещении AB**  
Тип/размер:  
Величина:  
**На перемещении CD**  
Тип/размер:  
Величина: 4700 Ом



**Выбор кулачковых держателей**

- (1) Первый кулачок должен быть либо кулачком нулевой позиции, либо реверсивным.
- (2) Предназначено для определения контактов в схеме автоматизации. Невозможно отметить это на командоконтроллере.

Контакт в основании рычага



Деталь (2)



**Маркировка (1 для каждого направления)**  
Без маркировки  
Пустая вставка XKM Y1   
Вставка со специальным выгравированным текстом (четко укажите текст на этой схеме)  
Левый рабочий блок  
Правый рабочий блок  
Вставка со стандартным текстом (см. стр. 39)  
Левый рабочий блок  
Правый рабочий блок

⚠ Не менее двух одновременных контактов с пружинным возвратом могут быть использованы на шести градусах, и далее 4 контакта на каждой последующей шестиградусной ступени.

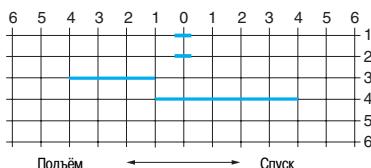
# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ В

## Требования

Контроллер на одно перемещение: «подъём».

### Схема на перемещение АВ - «подъём»



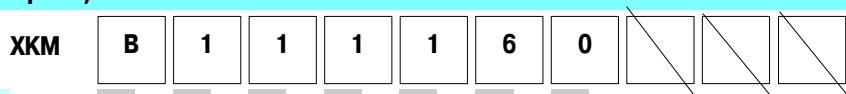
### Примечание:

#### Перемещение АВ

В зависимости от требуемого размера (пространства в корпусе или в случае несимметричной установки) существуют 2 альтернативных способа установки:

- от 1 до 3-х блоков по 4 контакта на каждой стороне механического блока;
- от 1 до 3-х блоков только на одной стороне.

## Составление каталожного номера (см. стр. 28)



#### Модель

1 перемещение АВ

XKM **B** **1** **1** **1** **1** **6** **0**

#### Управляющий рычаг

Короткий: длина 200 мм (стандарт)

**1**

#### Рукоятка

Простая (стандартная модель)

**1**

#### Тип контактов

Блок из четырёх мостиковых контактов (стандартная модель)

**1**

#### Перемещение АВ

##### Кол-во четырёхконтактных блоков

1 блок (т.е. 4 контакта)

**1**

##### Тип перемещения рычага

6 фиксированных положений, с операцией пружинного возврата в ноль

**6**

#### Потенциометр

Без опорной платы потенциометра или потенциометра

**0**

## Пример заполнения бланка заказа

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ В

Заказчик Компания	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

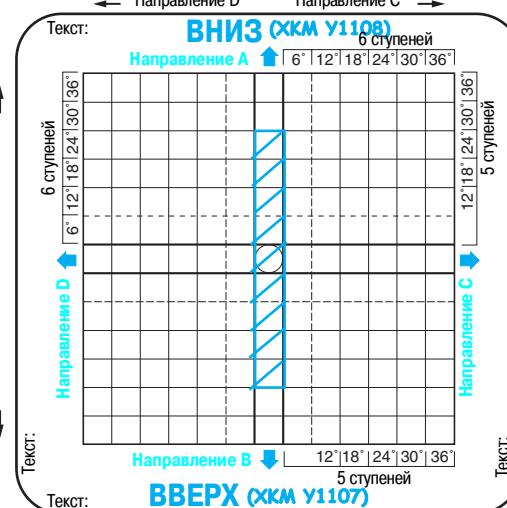
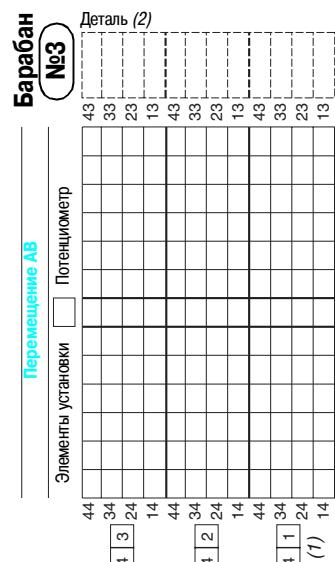
### Каталожный номер (используйте таблицу для составления каталожного номера контроллера на стр. 28)

	Модель	Рычаг	Рукоятка	Тип контакта	Кол-во блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра	Перемещение CD	Перемещение СD
Кол-во заказываемых устройств	1	XKM	B	1	1	1	6	0	

Используется только для "Шнейдер Электрик"

Номер заказа	Номер детали	MOD	LEV	POI	GLV	CT1	CT3	MAB	P13	CT2	CT4	MCD	P24
	XKM												

Схема: вид сверху



**Барабан №2**

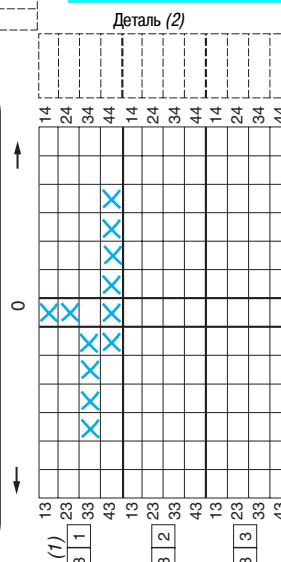
**Элементы установки потенциометра**  
Отметьте крестиком позиции на схеме

**На перемещении АВ**  
Тип/размер:

**На перемещении СD**  
Тип/размер:

**Величина:**  
Величина: 4700 Ом

**Барабан №1**  
Деталь (2)



**Выбор кулачковых держателей**

- (1) Первый кулачок должен быть либо кулачком нулевой позиции, либо реверсивным.
- (2) Предназначено для определения контактов в схеме автоматизации. Невозможно отметить это на командоконтроллере.

Контакт в основании рычага



Деталь (2)



**Маркировка (1 для каждого направл.)**

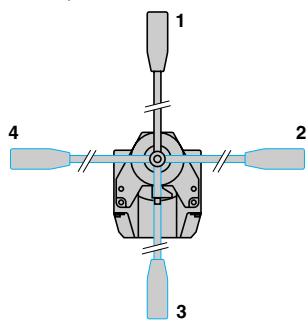
Без маркировки	<input type="checkbox"/>
Пустая вставка XKM Y1	<input type="checkbox"/>
Вставка со специальным выгравированным текстом (чётко укажите текст на этой схеме)	<input type="checkbox"/>
Левый рабочий блок	<input type="checkbox"/>
Правый рабочий блок	<input type="checkbox"/>
Вставка со стандартным текстом (см. стр. 39)	<input type="checkbox"/>
Левый рабочий блок	<input type="checkbox"/>
Правый рабочий блок	<input checked="" type="checkbox"/>

⚠ Не более двух одновременных контактов с пружинным возвратом могут быть использованы на шести градусах, и далее 4 контакта на каждой последующей шестиградусной ступени.

**Командоконтроллеры****и пульты управления**

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ С

Таблица для составления каталожного номера контроллера серии ХКМ С

	Рычаг	Контакты	Кол-во блоков	Перемещение AB	Элементы установки потенциометра
<b>ХКМ С</b>	_____	_____	_____	_____	_____
<b>Управляющий рычаг</b>					
Боковой рычаг – позиции согласно схеме внизу					
Позиция 1	1				
Позиция 2	2				
Позиция 3	3				
Позиция 4	4				
					
<b>Тип контактов</b>					
Блок из четырёх мостиковых контактов (стандартная модель)	1				
Блок из четырёх мостиковых контактов с магнитным расцеплением	2				
<b>Перемещение AB</b>					
<b>Кол-во четырёхконтактных блоков</b>					
1 блок	1				
2 блока	2				
3 блока	3				
<b>Тип перемещения рычага</b>					
Ступенчатые положения, с фиксацией рычага при отпускании ручки					
5 ступеней (1)		Нормальное усилие рычага	1		
		Повышенное усилие рычага	2		
6 ступеней (2)		Нормальное усилие рычага	3		
		Повышенное усилие рычага	4		
8 ступеней (1)			5		
9 ступеней (2)			6		
Ступенчатые положения, с операцией пружинного возврата в ноль					
5 ступеней (1)			7		
6 ступеней (2)			8		
Бесступенчатые положения, с операцией пружинного возврата в ноль (3)			9		
<b>Элементы установки потенциометра</b>					
Без элементов установки и без потенциометра				0	
Только с элементами установки (4) (без потенциометра)				1	
С элементами установки (4) + потенциометр (5)				2	

(1) Первая механическая ступень при 12°.

(2) Первая механическая ступень при 6°.

(3) Рекомендуемый тип перемещения рычага при использовании потенциометра.

(4) Элементы установки, включая пятнадцатизубчатую шестерёнку.

(5) Тип потенциометра и величина должны быть указаны в бланке заказа (см. стр. 44)

**Бланк заказа**  
**(для ксерокопирования)**

См. пример на стр. 31.

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима  
работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ С

Заказчик		Компания "Шнейдер Электрик"			
Компания	Код заказчика	Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

**Каталожный номер** (используйте сетку для составления каталожного номера контроллера на стр. 28)

Кол-во заказываемых устройств	ХКМ	Модель	Рычаг	Контакты	Перемещение АВ	Число блоков	Перемещение рычага	Элементы установки потенциометра
		C						

**Используется только для "Шнейдер Электрик"**

Номер заказа	Номер детали	ХКМ	MOD	LEV	POI	GLV	CTS	MAN	POT

**Элементы установки потенциометра**

Отметьте крестиком требуемые позиции на нижеуказанной схеме

**Маркировка**

Без маркировки

**На перемещении АВ**

Тип/размер:

Величина:

Пустая вставка ХКМ СУ1

Вставка со специальным выгравированным текстом, ХКМ СУ1001  
(четко укажите текст на нижеуказанной схеме)

Левый рабочий блок

Правый рабочий блок

**Схема (вид сверху)**



⚠ Не более двух одновременных контактов с пружинным возвратом могут быть использованы на шести градусах, и далее 4 контакта на каждой последующей шестиградусной ступени.

(1) Первый кулакок должен быть либо кулаком нулевой позиции, либо реверсивным.

(2) Предназначено для определения контактов в схеме системы автоматизации. Невозможно отметить её на контроллере.

## Пример выбора командоконтроллера

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Серия ХКМ С

### Требования к командоконтроллеру

Командоконтроллер на одно перемещение (AB), два направления, вертикальный рычаг (ориентация вверх).

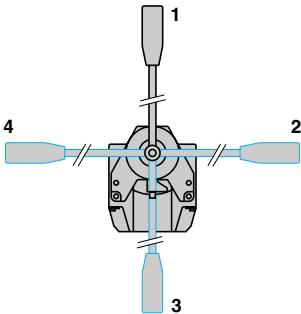
#### Перемещение AB:

Установлены 2 блока по 4 стандартных мостиковых контактов.

Шестиступенчатое перемещение рычага с шестиградусными интервалами (первая механическая ступень  $6^0$ ), со ступенчатыми кулачками и угловыми фиксированными положениями рукоятки при её отпускании.

Без потенциометра.

### Составление каталожного номера (см. стр. 34)

	Рычаг	Контакты	Перемещение AB	Элементы установки потенциометра
XKM C	1	1	2	3
<b>Управляющий рычаг</b>				
Боковой рычаг	Позиция 1	1		
Позиции согласно схеме внизу	Позиция 2	2		
	Позиция 3	3		
	Позиция 4	4		
				
<b>Тип контактов</b>				
Блок из четырёх мостиковых контактов (стандартная модель)		1		
Блок из четырёх мостиковых контактов с магнитным расцеплением		2		
<b>Перемещение AB</b>				
Кол-во четырёхконтактных блоков		1		
1 блок		1		
2 блока		2		
3 блока		3		
<b>Тип перемещения рычага</b>				
Ступенчатые положения, с фиксацией рычага при отпускании ручки	5 ступеней (1) 6 ступеней (2) 8 ступеней (1) 9 ступеней (2)	Нормальное усилие рычага Повышенное усилие рычага Нормальное усилие рычага Повышенное усилие рычага	1 2 3 4 5 6 7 8 9	
Ступенчатые положения, с операцией пружинного возврата в ноль	5 ступеней (1) 6 ступеней (2)			
Бесступенчатые положения, с операцией пружинного возврата в ноль (3)				
<b>Элементы установки потенциометра</b>				
Без элементов установки и без потенциометра			0	
Только с элементами установки (4) (без потенциометра)			1	
С элементами установки (4) + потенциометр (5)			2	

(1) Первая механическая ступень при  $12^0$ .

(2) Первая механическая ступень при  $6^0$ .

(3) Рекомендуемый тип перемещения рычага при использовании потенциометра.

(4) Элементы установки, включая пятнадцатизубчатую шестерёнку.

(5) Тип потенциометра и величина должны быть указаны в бланке заказа (см. стр. 44).

## Пример заполнения бланка заказа

# Командоконтроллеры и пульты управления

# Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов Серия ХКМ С

Заказчик		Компания "Шнейдер Электрик"			
Компания	Код заказчика	Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

**Каталожный номер** (используйте сетку для составления каталожного номера контроллера на стр. 28)

	Модель	Рычаг	Контакты	Перемещение AB					
Кол-во однотипных устройств	<input type="text"/>	XKM	C	1	1	2	3	0	
Используется только для "Шнейдер Электрик"									
Номер заказа	Номер детали	XKM	MOD	LEV	POI	GLV	CTS	MAN	POT
			<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<b>Элементы установки потенциометра</b>				<b>Маркировка</b>					
Отметьте крестиком требуемые позиции на нижеуказанной схеме				<input checked="" type="checkbox"/>					
<b>На перемещении AB</b>				<b>Пустая вставка XKM CY1</b> <input checked="" type="checkbox"/>					
Тип/размер:				Вставка со специальным выгравированным текстом, XKM Y1001 (нётко укажите текст на нижеуказанной схеме)					
Величина:				Левый рабочий блок <input type="checkbox"/> Правый рабочий блок <input type="checkbox"/>					

## **Схема (вид сверху)**



⚠ Не более двух одновременных контактов с пружинным возвратом могут быть использованы на шести градусах, и далее 4 контакта на каждой последующей шестиградусной ступени.

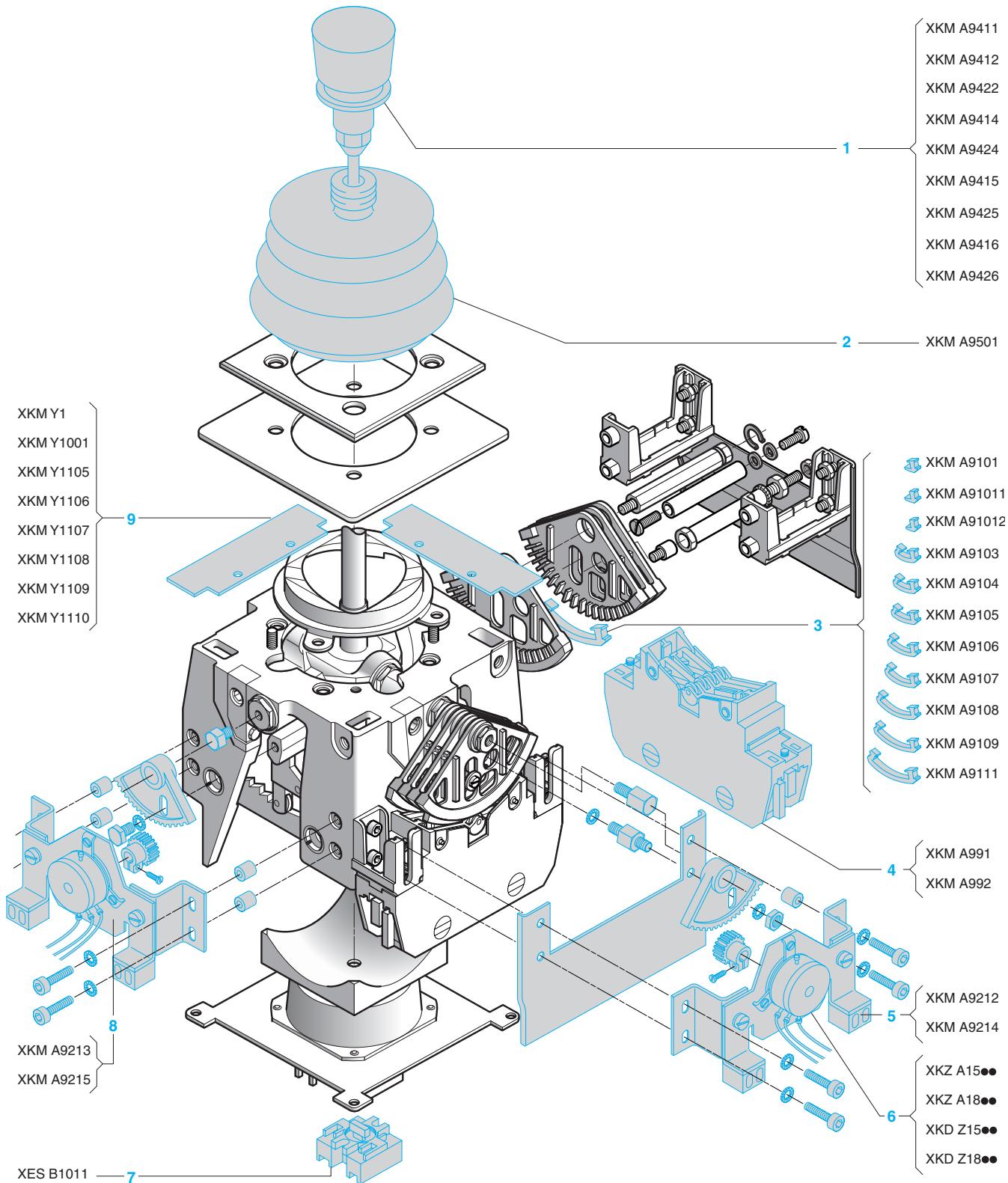
(1) Первый кулачок должен быть либо кулачком нулевой позиции, либо реверсивным.

(2) Предназначено для определения контактов в схеме системы автоматизации. Невозможно отметить её на контроллере.

## Командоконтроллеры

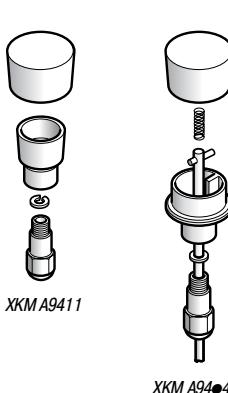
## и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKM для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие



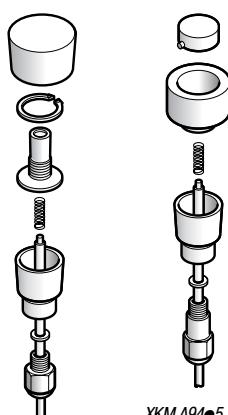
# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKM для тяжелого режима  
работы грузоподъемных механизмов  
Комплектующие



XKM A94•1

XKM A94•4



XKM A94•2

XKM A94•5



XKM A94•6

Описание	№ на рис.	Характеристики	№ по каталогу	Масса, кг
Гофрированная манжета	2	–	XKM A9501	0,120
Простая рукоятка	1	–	XKM A9411	0,085
Рукоятки+стержни	1	С блокировкой в нулевой (центральной позиции)	Для короткого рычага XKM A9414 Для длинного рычага XKM A9424	0,145 0,155
		С аварийной кнопкой	Для короткого рычага XKM A9412 Для длинного рычага XKM A9422	0,150 0,160
		Со встроенной "заподлицо" кнопкой	Для короткого рычага XKM A9415 Для длинного рычага XKM A9425	0,140 0,150
Переменные кулачки (комплект поставки: 50 шт.)	3	Со встроенной выступающей кнопкой	Для короткого рычага XKM A9416 Для длинного рычага XKM A9426	0,140 0,150
		Проходящий кулачок	XKM A9101	0,115
Блок из 4 контактов	4	Дополнительный	XKM A91011	0,120
		Перекрывающий	XKM A91012	0,105
		3 позиции	XKM A9103	0,205
		4 позиции	XKM A9104	0,245
		5 позиций	XKM A9105	0,370
		6 позиций	XKM A9106	0,400
		7 позиций	XKM A9107	0,430
		8 позиций	XKM A9108	0,460
		9 позиций	XKM A9109	0,505
		11 позиций	XKM A9111	0,560
		Мостиковые	XKM A991	0,310
Контакты в основании рычага	7	Мостиковые с магнитным расцепителем	XKM A992	0,335
		1 перекидной контакт с защёлкой	XES B1011	0,030
Маркировка	9	Пустая вставка	XKM Y1	0,010
		Со специальным выгравированным текстом (укажите текст при заказе)	XKM Y1001	0,010
		Со стандартным текстом	Вперёд XKM Y1105 Назад XKM Y1106 Выше XKM Y1107 Ниже XKM Y1108 Влево XKM Y1109 Вправо XKM Y1110	0,010 0,010 0,010 0,010 0,010 0,010
		На концах держателей контактов	См.стр. 15 XKM A9214 См.стр. 18 XKM A9212	0,120 0,130
		Напрямую, на механическом блоке	См.стр. 15 XKM A9215 См.стр. 18 XKM A9213	0,120 0,130
		–	XKZ A15••, A18•• XKD Z15••, Z18•• См.стр. 44 и 45	–

(1) Включая пятнадцатизубчатую шестерёнку:

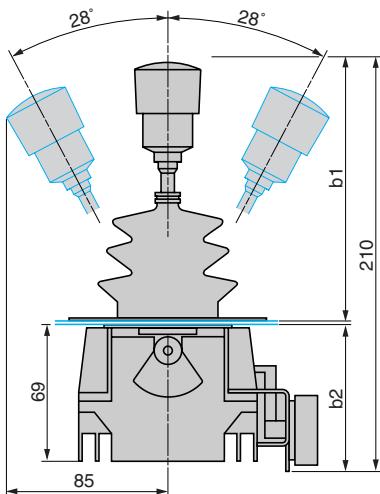
- максимальное перемещение рычага в 36° соответствует повороту оси потенциометра на 168°;
- рычаги с функцией фрикционного привода поставляются при определённых условиях, за информацией обращайтесь в Schneider Electric.

## Командоконтроллеры

### и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКВ для легкого режима работы грузоподъемных механизмов

**ХКВ А, ХКВ Е**

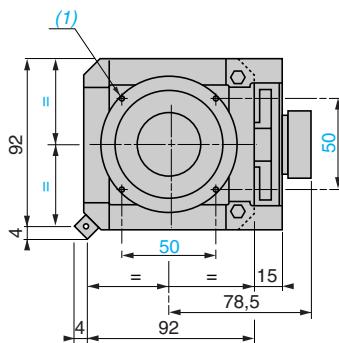


	b1	b2
XKV А,	С потенциометром размера 15 (3 Вт) 129...134	75
XKV Е	С потенциометром размера 18 (4 Вт) 129...134	80

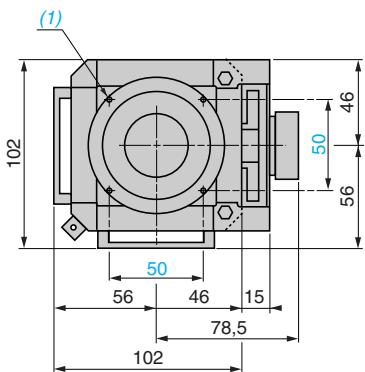
(1) Прикручивается четырьмя болтами M5.

**Примечание:** установка потенциометра размера 18 в командоконтроллер XKV не позволяет производить его установку в контроллерную станцию ХJR.

**Четырёхконтактный блок**

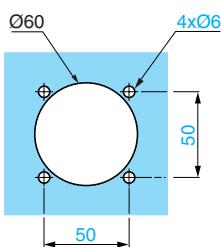


**Четырёхконтактный блок + 1 контакт нулевой (центральной) позиции**



**Отверстия в панели**

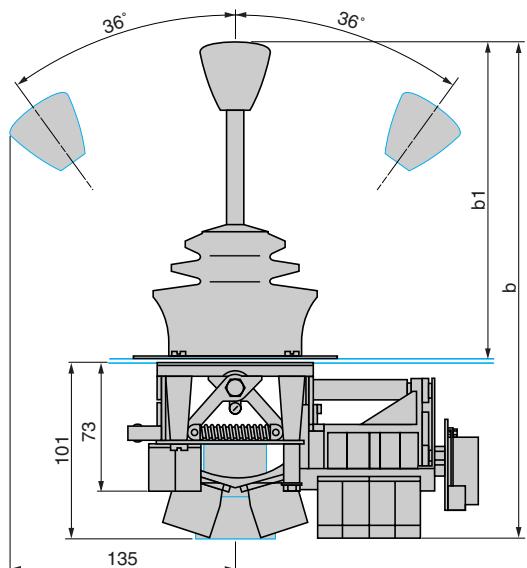
Толщина 1-6 мм



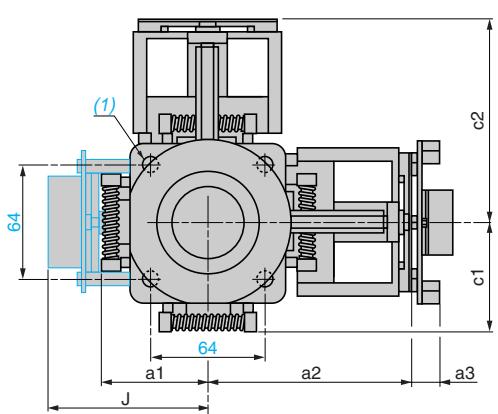
# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа XKD для среднего режима работы грузоподъемных механизмов

## XKD F



	b	b1
XKD F С коротким рычагом	288	181...186
С длинным рычагом	338	236...241



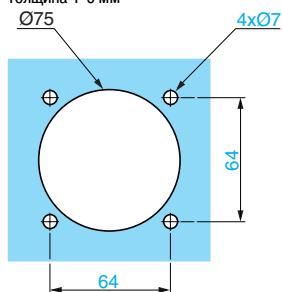
	a1	a2	c1	c2
XKD F С двумя контактами	52	—	52	—
С двумя контактами+ пружинным возвратом в нулевое положение	65	—	65	—
С четырьмя контактами	—	90	—	90
с восемью контактами	—	120	—	120

	J	a3
Элементы установки потенциометра	83,5	24,5
Размер 15 (3 Вт)	85,5	26,5

(1) Прикручивается четырьмя болтами M6.

## Отверстия в панели

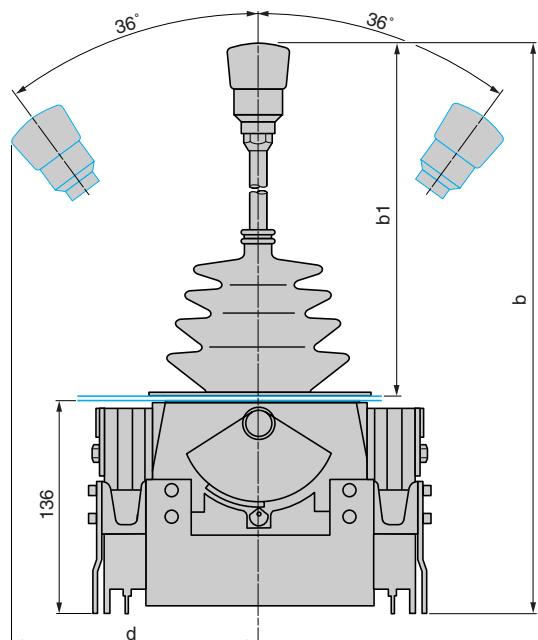
Толщина 1-6 мм



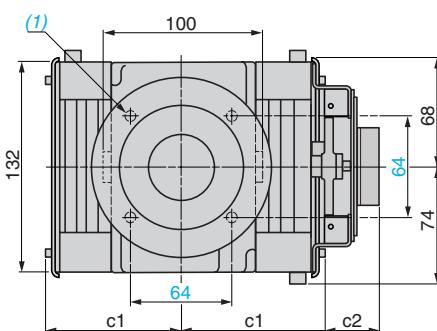
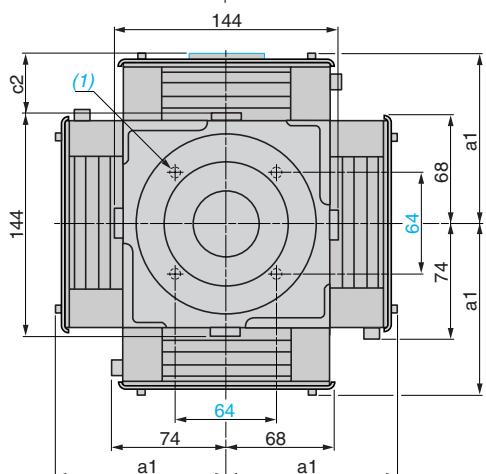
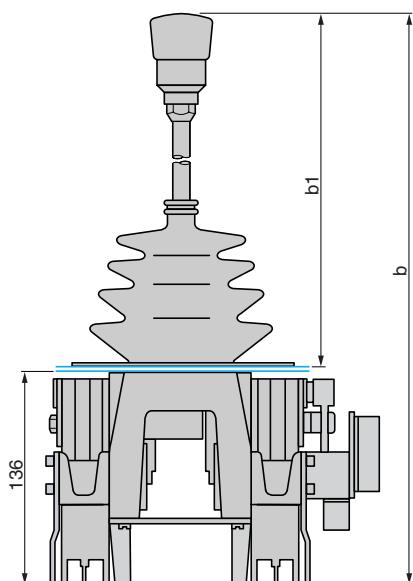
**Командоконтроллеры****и пульты управления**

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима работы грузоподъемных механизмов

ХКМ А



ХКМ В



		b	b1	d
XKM A, XKM B	С коротким рычагом	322	180 - 185	125
	С длинным рычагом	392	230 - 235	125

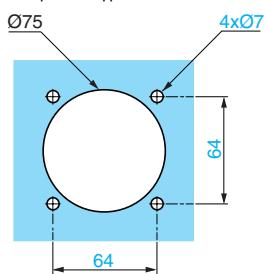
		c2
Элементы установки потенциометра	Размер 15 (3 Вт)	37,5
	Размер 18 (4 Вт)	44,5

(1) Прикручивается четырьмя болтами M6.

	a1	c1
XKM A, XKM B	С четырьмя контактами	110
	С восемью контактами	140
	С двенадцатью контактами	170
		148

**Отверстия в панели**

Толщина от 1 до 6 мм

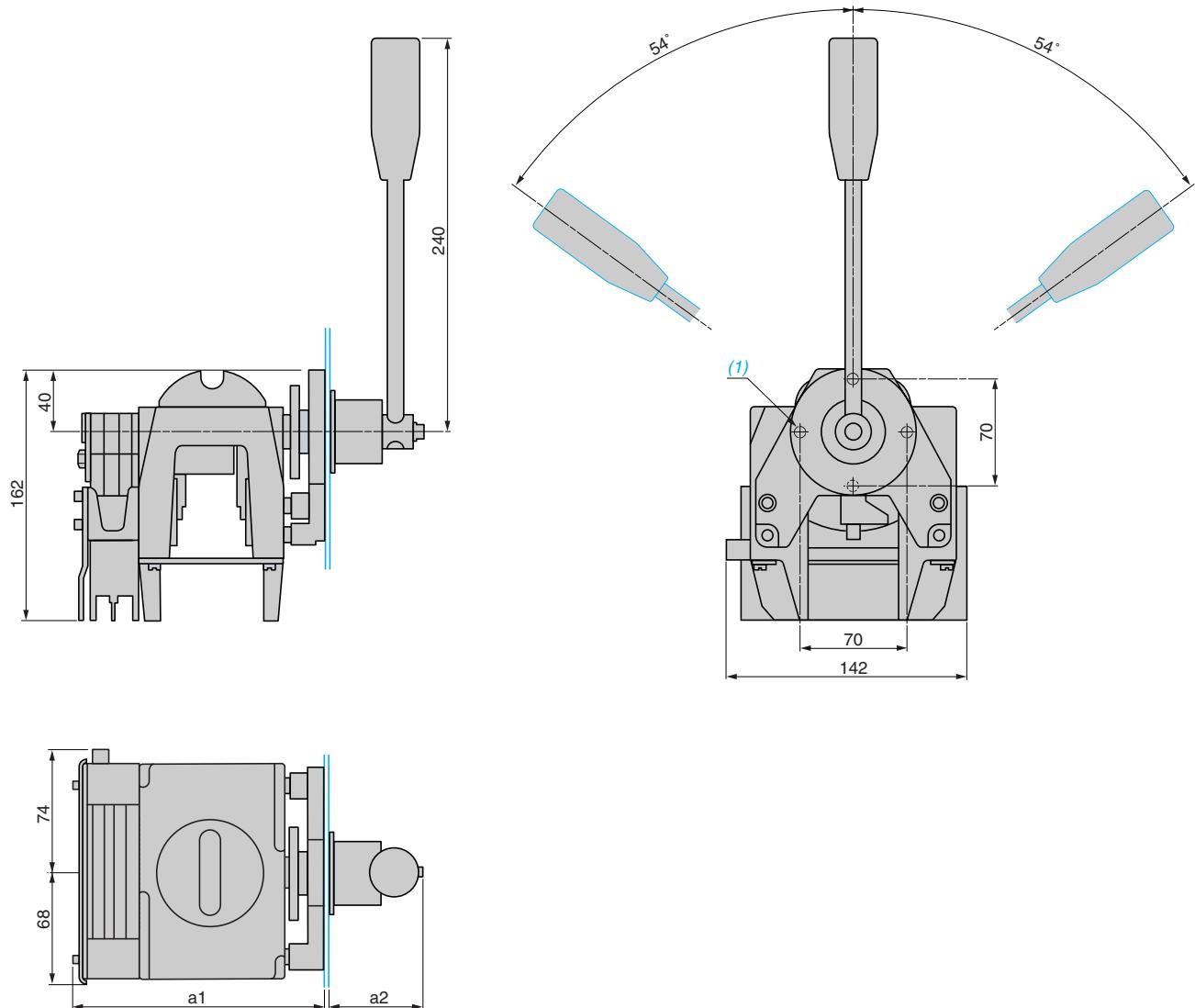


## Размеры (продолжение)

# Командоконтроллеры и пульты управления

Командоконтроллеры типа ХКМ для тяжелого режима  
работы грузоподъемных механизмов

### ХКМ С

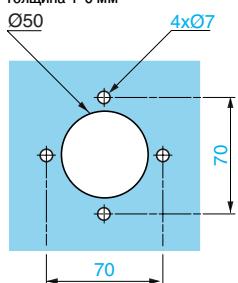


		a1	a2
XKM С	С четырьмя контактами	157	36 - 41
	С восемью контактами	187	36 - 41
	С двенадцатью контактами	217	36 - 41

(1) прикручивается четырьмя болтами M6.

#### Отверстия в панели

Толщина 1-6 мм



**Технические характеристики,  
кatalogные номера,  
размеры и схемы  
подключения**

# Командоконтроллеры и пульты управления

Потенциометры серии XKZ A для стандартного применения

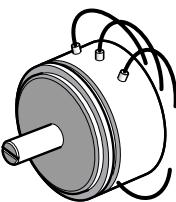
## Механические характеристики

Тип потенциометра	XKZ A15●●●	XKZ A18●●●
Размер	15	18
Соответствие стандартам	UTE 93265	
Способ крепления	За корпус («синхронного» типа)	
Вращение	Постоянное	
Функция	Линейная (разрешение 1%)	
Рабочий угол	360°	
Механическая прочность (млн коммутационных циклов)	3	1

## Электрические характеристики

Центральный отвод	Подключён к контактному терминалу
«Мёртвая зона» вокруг точки центрального отвода (нейтральная зона)	2° ± 1°
Номинальная мощность (Pn)	3 Вт при 85 °C      4 Вт при 85 °C
Подключение	Гибкие выводные концы от стандартных запаянных наконечников

## Каталожные номера

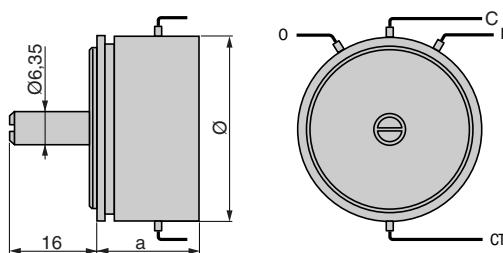


XKZ A●●●●

Сопротивление, Ом	Размер	№ по каталогу	Масса, кг
4700 (2 x 2350)	15	XKZ A15047	0,060
	18	XKZ A18047	0,060
1000 (2 x 500)	15	XKZ A15010	0,060
	18	XKZ A18010	0,060
2200 (2 x 1100)	15	XKZ A15022	0,060
	18	XKZ A18022	0,060
10000 (2 x 5000)	15	XKZ A15100	0,060
	18	XKZ A18100	0,060
Другие значения	15	XKZ A15000 (1)	0,060
	18	XKZ A18000 (1)	0,060

(1) При заказе потенциометров XKZ A 15000 и XKZ A 18000 необходимо указать общую величину сопротивления.  
Остальные характеристики те же самыми.

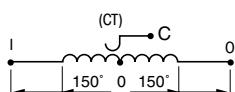
## Габаритные размеры



Шестерёнка, поставляемая вместе с элементами установки потенциометра легко крепится на его рабочей оси (диаметр 6,35 мм, длина 16 мм)

	a	Ø
XKZ A15●●●	20	36,5
XKZ A18●●●	27	44,45

## Подключение



I – жёлтый  
0 – зелёный  
C – красный  
CT – чёрный

**Технические характеристики,  
кatalogные номера,  
размеры и схемы  
подключения**

# Командоконтроллеры и пульты управления

Потенциометры серий XKB Z и XKD Z для применений, требующих расширенной «нейтральной зоны»

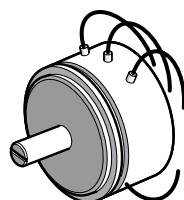
## Механические характеристики

Тип потенциометра	XKB Z15**, XKD Z15**	XKB Z18**, XKD Z18**
Размер	15	18
Соответствие стандартам	UTE 93265	
Способ крепления	За корпус («синхронного» типа)	
Вращение	Постоянное	
Функция	Линейная (разрешение 1%)	
Рабочий угол	360°	
Механическая прочность (млн коммутационных циклов)	3	1

## Электрические характеристики

Центральный отвод	Подключён к контактному терминалу
«Мёртвая зона» вокруг точки центрального отвода (нейтральная зона)	40°, для использования с контроллерами XKB 30°, для использования с контроллерами XKD и XKM
Номинальная мощность (Pn)	3 Вт при 85 °C      4 Вт при 85 °C
Подключение	Гибкие выводные концы от стандартных запаянных наконечников

## Каталожные номера



XKB Z1\*\*\*, XKD Z1\*\*\*

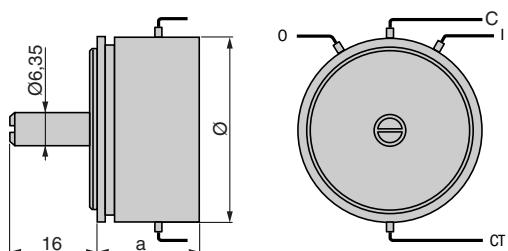
### Потенциометры для контроллеров XKB

Сопротивление, Ом	Размер	№ по каталогу	Масса, кг
4700 (2 x 2350)	15	XKB Z1547	0,055
	18	XKB Z1847	0,065
800 (2 x 400)	15	XKB Z1508	0,055
	18	XKB Z1808	0,065

### Потенциометры для контроллеров XKD и XKM

4700 (2 x 2350)	15	XKD Z1547	0,055
	18	XKD Z1847	0,065
800 (2 x 400)	15	XKD Z1508	0,055
	18	XKD Z1808	0,065

## Габаритные размеры

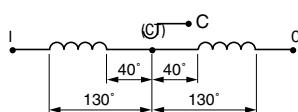


Шестерёнка, поставляемая вместе с элементами установки потенциометра легко крепится на его рабочей оси (диаметр 6,35 мм, длина 16 мм)

	a	Ø
XKB Z15**, XKD Z15**	20	36.5
XKB Z18**, XKD Z18**	27	44.45

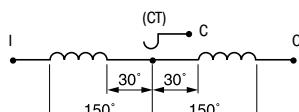
## Подключение

XKB Z15\*\*, XKB Z18\*\*



I – жёлтый  
O – зелёный  
C – красный  
CT – чёрный

XKD Z15\*\*, XKD Z18\*\*

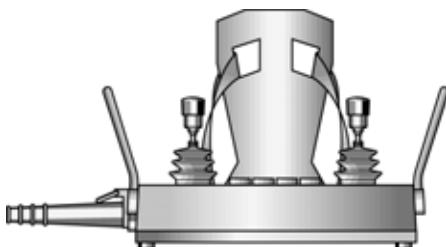


I – жёлтый  
O – зелёный  
C – красный  
CT – чёрный

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Переносные и стационарные пульты управления



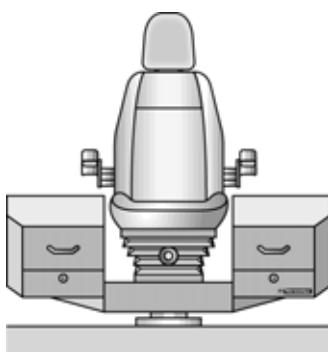
Переносной пульт типа XJP A

### Описание

Устройства управления, используемые в крановом оборудовании, играют важную роль в их все более ускоряющемся развитии. Возрастающие скорости, ускорения и торможения значительно улучшили технические характеристики и функции кранового оборудования, но важно гарантировать, чтобы эти усовершенствования не повлияли на безопасность как оператора, так и груза, путём снижения до минимума усилий, прикладываемых оператором, во избежание усталости.

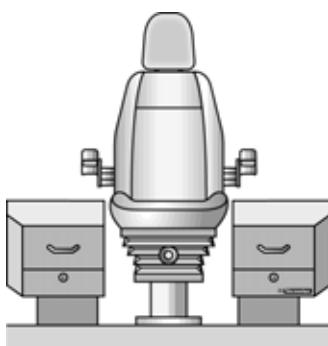
Таким образом, существенным является не только наличие на операторском пульте легко управляемых, точных и достаточно прочных контроллеров для интенсивной работы грузоподъёмного оборудования (типы XKB, XKD, XKM), но также и то, чтобы эти контроллеры были расположены в зоне удобного доступа, так называемой «комфортной зоне».

Научные исследования, касающиеся условий работы и взаимодействия между операторами и их рабочими станциями, выявили, что комфорт имеет приоритетное значение и должен быть принят во внимание при разработке эргономичных контроллерных пультов типа XJC, выпускаемых под маркой Telemecanique (запатентованный дизайн).



Вращающееся кресло-пульт типа XJC D

Кресло-пульты выпускаются как во вращающемся (1), так и в стационарном исполнении. Для обоих исполнений стандартизированная серия устройств различной ширины позволяет встраивать их не только в кабины мостовых кранов, предназначенных для тяжелых режимов работы, где пространство обычно неограничено, но также и в кабины башенных кранов и кранов, применяющихся в гражданском строительстве, где пространство часто очень ограничено.



Стационарное кресло-пульт типа XJC C или E

Различные устройства управления (командоконтроллеры, контроллеры колебания, кнопки, сигнальные лампы, индикаторы и т.д.) устанавливаются на стандартизованных съёмных панелях, что позволяет избежать вырезания отверстий для их установки на самом контроллерном пульте.

(1) Для повышения безопасности и эргономичности (по отношению к стационарному пульту) используется вращающийся механизм фрикционного типа. Однако, в отдельных случаях, может быть применён ролико-подшипниковый механизм, за информацией обращайтесь в Schneider Electric.

# Командоконтроллеры

## и пульты управления

Переносные и стационарные пульты управления

10922934\_M



XKB A для работы в легком режиме

10922934



XKD F для работы в среднем режиме

10923132\_M



XKM A для работы в тяжелом режиме

### Описание (продолжение)

В станции и пульты можно встраивать три типа командоконтроллеров.

- **XKB:** командоконтроллер с заданной либо варьируемой схемой, с двумя контактами в каждом направлении.

Данный тип контроллеров предназначен для применения в грузоподъёмном оборудовании при работе в легком режиме либо для выполнения дополнительных операций.

**XKD:** командоконтроллер с варьируемыми схемами, в зависимости от требований, с 16 контактами на каждое перемещение.

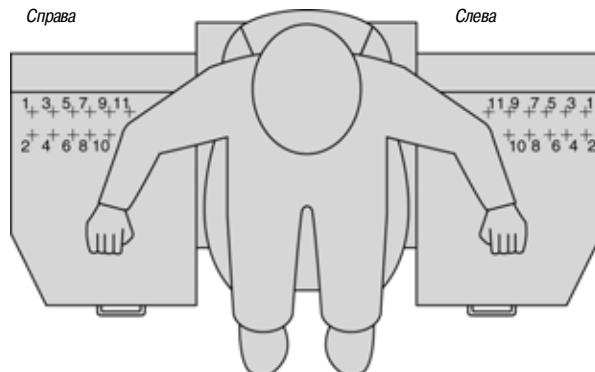
Данный тип контроллеров предназначен для применения в грузоподъёмном оборудовании при работе в среднем режиме, либо для выполнения дополнительных операций.

- **XKM:** командоконтроллеры с варьируемыми схемами с 24 контактами на каждое перемещение, для применения при интенсивной работе в отраслях тяжёлой промышленности.

Данный тип контроллеров предназначен исключительно для контроллерных пультов XJC.

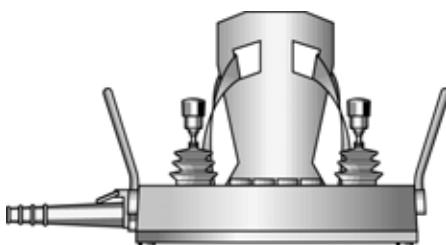
**Примечание:** в целях соответствия с требованиями эргономичности, предъявляемых заказчиками, командоконтроллеры XKM, используемые в управляющих пультах, должны быть снабжены только короткими управляющими рычагами.

**Примечание:** термины «справа» и «слева», используемые в данном каталоге, и все соответствующие им ссылки делаются исходя из нижеуказанного рисунка, который определяет положение гравировки на контроллерных табличках.

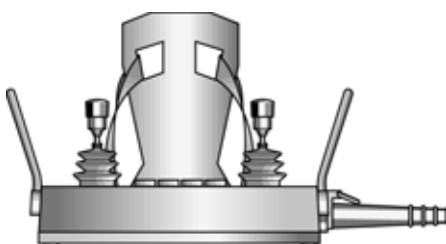


# Командоконтроллеры и пульты управления

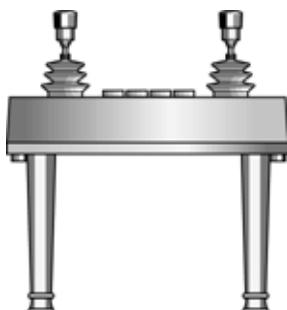
Переносные пульты управления серии XJP A  
для командоконтроллеров типа XKB  
Пустые корпуса станций



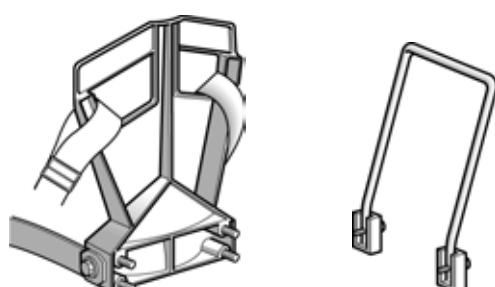
XJP A5●3, подвод кабеля справа



XJP A5●3, подвод кабеля слева

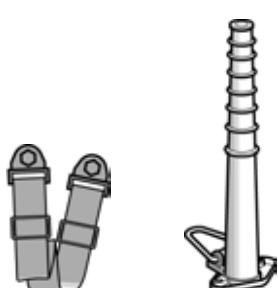


XJP A5●3, подвод кабеля снизу

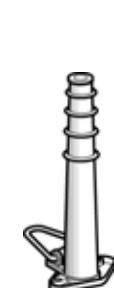


XJP Z901

XJP Z903



XJP Z902



XJP Z922

XJP Z926

## Описание

В корпуса переносных пультов XJP, выполненных из жёлтого полиэстера, усиленного стеклом, встраиваются 2 контроллера типа XKB и до 8 управляющих и сигнальных аппаратов Ø 22 мм.

**Степень защиты:** IP 54

**Масса:**

- пустая станция с кабельным рукавом: 2 кг;
- снаряжённая станция: примерно 4 кг.

**2 модели:**

- **XJP A5:** для установки командоконтроллеров XKB с четырёхконтактными блоками на одно перемещение, с потенциометром или без него;
- **XJP A6:** для установки командоконтроллеров XKB с четырёхконтактными блоками на одно перемещение + 1 контакт нулевой (центральной) позиции, без потенциометра.

## Устройство для переноса

Полиамидный ремень, регулируемый с интервалами по 60°, или жёсткий нагрудный щиток с регулируемыми ремнями.

## Устройство защиты

2 металлических защитных поручня, фиксирующих станцию с двух сторон, обеспечивают защиту и могут быть использованы как захваты.

## Подключение кабеля

Резиновый кабельный рукав, смонтированный сбоку станции, для кабеля сечением 10-22 мм или 19-26 мм, либо смонтированный на основании станции (слева или справа) для кабеля сечением 20 мм.

## Каталожные номера

Составление каталожного номера переносной контроллерной станции XJP A●

	Модель	Кабельный рукав	Аксессуары
XJP A			
Для командоконтроллеров типа XKB:			
С четырьмя контактами, с потенциометром или без него	5		
С четырьмя контактами и одним контактом нулевой (центральной) позиции, без потенциометров	6		

## Кабельный рукав

Ввод кабеля сечением 10-22 мм сбоку	Слева	1
	Справа	3
Ввод кабеля сечением 19-26 мм сбоку	Слева	2
	Справа	5
Ввод кабеля сечением 20 мм снизу	Слева	4
	Справа	6

## Аксессуары

Регулируемый ремень, с противоположными направлениями	0
Ремень и защитные металлические поручни	9
Нагрудный щиток с ремнями	3
Нагрудный щиток с защитными металлическими поручнями	4

## Запасные части

Описание	Характеристики	№ по каталогу	Масса, кг
Нагрудный щиток	С ремнями	XJP Z901	0,720
Ремень	Регулируемый, с различными направлениями	XJP Z902	—
Защитные поручни	Пара	XJP Z903	0,350
Кабельные рукава	Диаметр от 10 до 22 мм	XJP Z922	0,180
	Диаметр от 19 до 26 мм	XJP Z926	0,170

**Бланк заказа**  
**(для ксерокопирования)**

**Командоконтроллеры**  
**и пульты управления**

Переносные пульты управления серии XJP A  
для командоконтроллеров типа ХКВ  
Станции заводской сборки, выполняемые по заказу

Заказчик	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

**Каталожный номер переносной контроллерной станции XJP A**

Количество заказываемых станций

Базовая часть каталожного номера  
должна быть дополнена

**XJP A**




**Для командоконтроллеров ХКВ:**

С четырьмя контактами, с потенциометром или без него

**5**

С четырьмя контактами, с одним контактом нулевой (центральной) позиции, без потенциометров

**6**

**Кабельный рукав**

Боковой ввод кабеля диаметром 10-22 мм

Слева

**1**

Справа

**3**

Боковой ввод кабеля диаметром 19-26 мм

Слева

**2**

Справа

**5**

Ввод кабеля диаметром 20 мм снизу

Слева

**4**

Справа

**6**

**Аксессуары**

Регулируемый ремень с различными направлениями

**0**

Ремень и защитные металлические поручни

**9**

Нагрудный щиток с ремнями

**3**

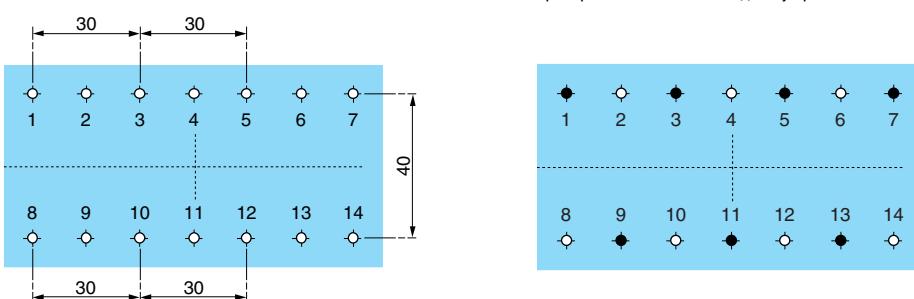
Нагрудный щиток с защитными металлическими поручнями

**4**

**Размещение и каталожные номера устройств Ø 22 мм, устанавливаемых на пульте XJP A●●●**

**Сетка отверстий для устройств Ø 22 мм**

Пример использования сетки для 7 устройств Ø 22 мм



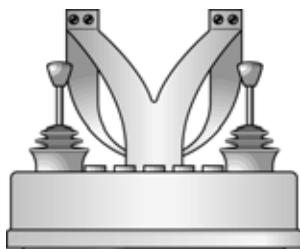
За информацией об изготовлении других типов отверстий обращайтесь в Schneider Electric.

Позиция	Деталь	Отметьте позицию на вышеуказанной сетке	Каталожный номер (обращайтесь в Schneider Electric)		Маркировка
			Корпус/контактная сборка (устройства управления и сигнализацией)	Рабочая поверхность (устройства управления и сигнализацией)	
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					
11					
12					
13					
14					

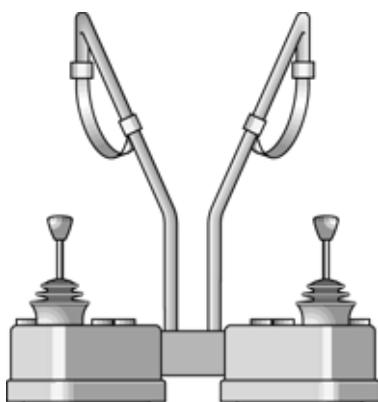
- Можно использовать до 8 устройств управления и сигнализации, если подключаемые контроллеры не снабжены потенциометрами.
- Можно использовать до 4 устройств управления и сигнализации, если подключаемые контроллеры снабжены потенциометрами.
- Командоконтроллеры ХКВ должны быть заказаны с использованием бланка заказа, см. стр. 12 и 13.

## Командоконтроллеры и пульты управления

Переносные пульты управления серии XJ9 BA  
для командоконтроллеров типа XKB



XJ9 BA1



XJ9 BA2



XJ9 BZ920

### Описание

Переносные пульты включают либо 1 (XJ9 BA1) или 2 (XJ9 BA2) корпуса, выполненных из жёлтого ламинированного полиэстера. Каждый корпус может быть дополнен контроллерами типа XKD, а также управляющей и сигнальной аппаратурой.

#### 2 модели:

- **XJ9 BA1:** от 1 до 7 устройств  $\varnothing$  22 мм или от 1 до 5  $\varnothing$  30 мм;
- **XJ9 BA2:** от 1 до 6 устройств  $\varnothing$  22 мм или от 1 до 4  $\varnothing$  30 мм.

#### Степень защиты: IP 54

#### Масса:

- XJ9 BA1, пустая станция с кабельным рукавом: 3,5 кг;
- XJ9 BA1, станция в сборе: примерно 7,5 кг;
- XJ9 BA2, пустая станция с кабельным рукавом: 4,5 кг;
- XJ9 BA2, станция в сборе: примерно 8,5 кг.

### Устройство для переноса

- XJ9 BA1, жёсткий нагрудный щиток с регулируемым ремнём.
- XJ9 BA2, регулируемый трубчатый плечевой щиток.

### Подключение кабеля

Резиновый кабельный рукав для кабеля  $\varnothing$  не более 20 мм, устанавливаемый сзади станции, для ввода кабеля слева или справа от оператора.

### Каталожные номера

Описание	Максимальное кол-во отверстий для устройств $\varnothing$ 22 или 30 мм	№ по каталогу	Масса, кг
Переносной пульт с одним корпусом для контроллера XKD (1)	7 отверстий диаметром 22 мм	XJ9 BA1	3,500 (2)
	5 отверстий $\varnothing$ 30 мм		
Переносной пульт для контроллера XKD (1)	6 отверстий $\varnothing$ 22 мм	XJ9 BA2	4,500 (2)
	4 отверстия $\varnothing$ 30 мм		

### Запасные части

Описание	Для использования со станцией	№ по каталогу	Масса, кг
Устройство для переноски	XJ9 BA1	XJ9 BZ911	-
	XJ9 BA2	XJ9 BZ912	-
Кабельный рукав для кабеля диаметром не более 20 $\text{мм}^2$	XJ9 BA1 XJ9 BA2	XJ9 BZ920	0.200

(1) Командоконтроллеры заказываются отдельно (см. стр. 20 и 21).

(2) Масса пустой станции с кабельным рукавом.

Станция XJ9 BA1 с двумя контроллерами XKD + кнопки: примерно 7,5 кг.

Станция XJ9 BA2 с двумя контроллерами XKD + кнопки: примерно 8,5 кг.

**Бланк заказа  
(для ксерокопирования)**

**Командоконтроллеры  
и пульты управления**

Переносные пульты управления серии XJ9 BA  
для командоконтроллеров типа ХКВ  
Станции заводской сборки, выполняемые по заказу

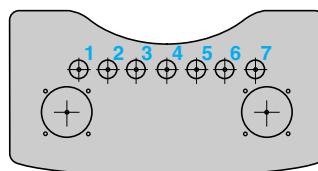
Заказчик Компания	Код заказчика	Компания "Шнейдер Электрик" Офис продаж – Представительство – Завод	Ф.И.О.	Географическая зона	Номер заказа

**Пульты заводской сборки**

Количество заказываемых станций

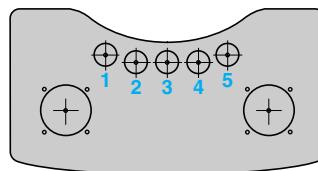
**XJ9 BA1**

**Отверстия для устройств Ø 22 мм**



Не более 7 отверстий Ø 22 мм

**Отверстия для устройств Ø 30 мм**

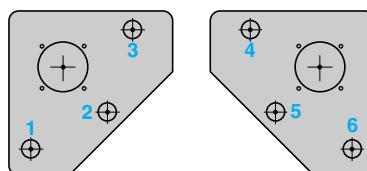


Не более 5 отверстий Ø 30 мм

Количество заказываемых станций

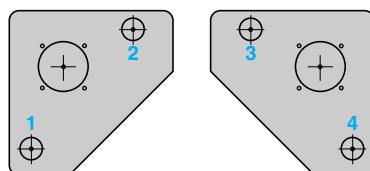
**XJ9 BA2**

**Отверстия для устройств Ø 22 мм**



Не более 6 отверстий Ø 22 мм

**Отверстия для устройств Ø 30 мм**



Не более 4 отверстий Ø 30 мм

**Позиции и каталожные номера аппаратов, монтируемых на пультах XJ9 BA**

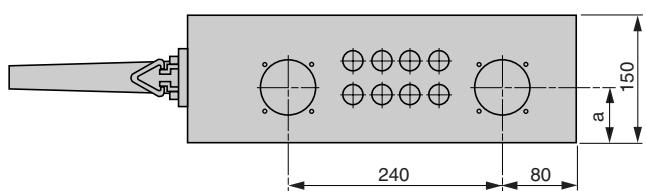
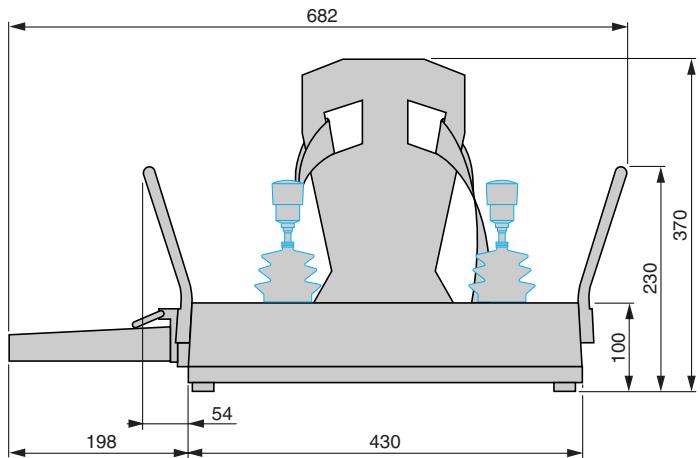
Позиция		Каталожный номер (обращайтесь в Schneider Electric)		
Деталь	Отметьте позицию на вышеуказанной сетке	Корпус/контактная сборка (устройства управления и сигнализации)	Рабочая поверхность (устройства управления и сигнализации)	Маркировка
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				

Командоконтроллеры XKD должны быть заказаны с использованием бланка заказа (см. стр. 20 и 21).

# Командоконтроллеры и пульты управления

Переносные пульты управления серии XJP A для  
командоконтроллеров типа XKB

XJP A

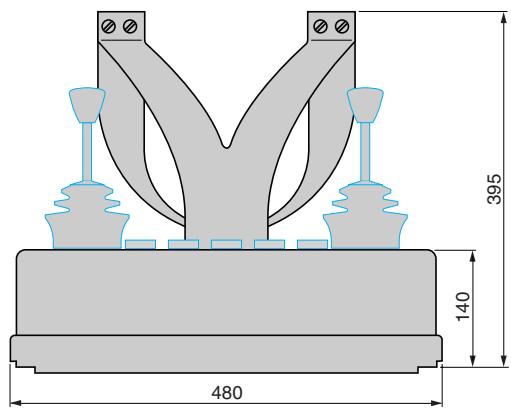


	a
XJP A5	60
XJP A6	64.5

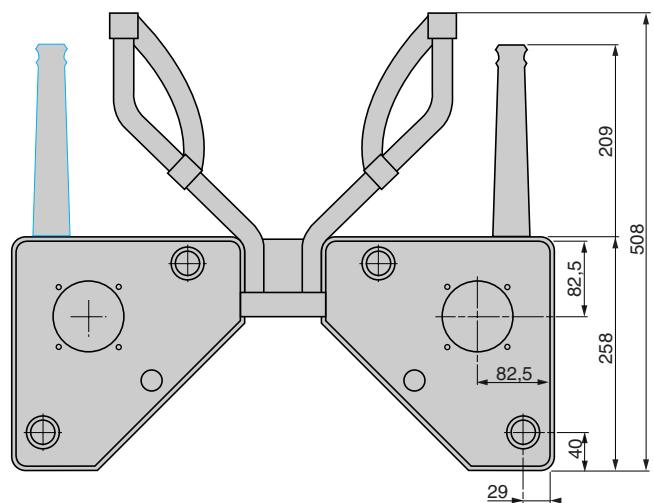
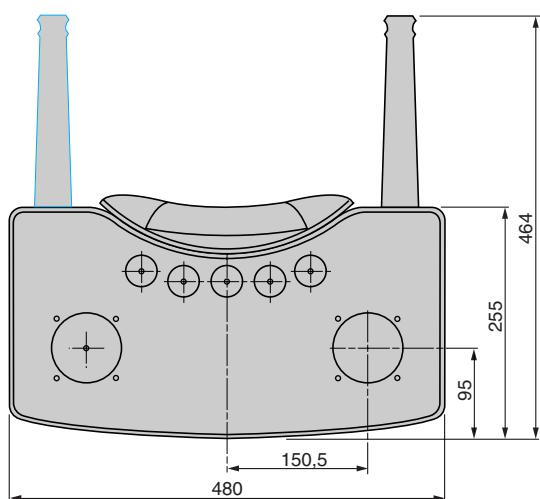
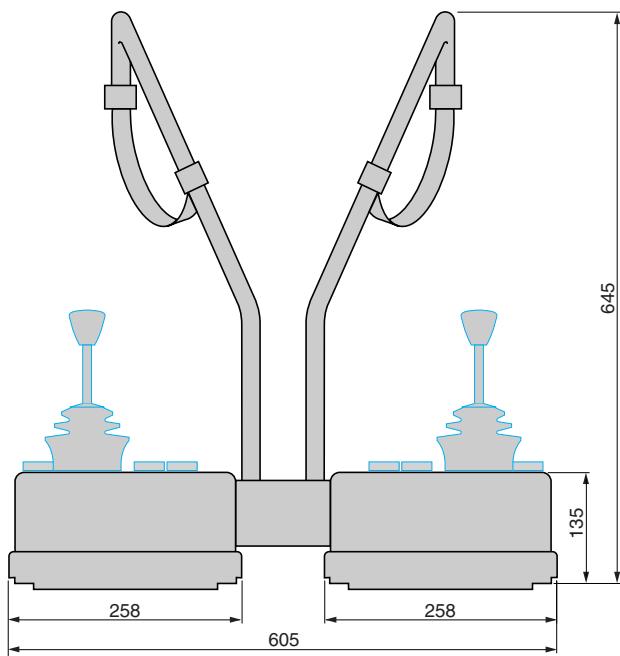
## Командоконтроллеры и пульты управления

Переносные пульты управления серии XJ9 ВА для  
командоконтроллеров типа ХКВ

XJ9 ВА1



XJ9 ВА2





Операторская панель XJC 6 с креслом "повышенной комфортности"

### Описание

Стандартное стационарное кресло-пульт XJC C6 включает в себя 2 корпуса с наклонённой вперёд верхней панелью, прикрепленные к полу с обеих сторон от кресла "повышенной комфортности".

- Покрытие: ударопрочная краска.
- Масса каждого корпуса: 14 кг.
- Степень защиты: IP54.

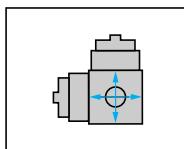
### Кресло "повышенной комфортности"

- Подвеска на спиральных пружинах с гидравлическим амортизатором двойного действия.
- Вертикальное перемещение подвески: 100 мм.
- Ручная настройка под оператора: от 50 до 120 кг.
- Регулировка высоты и наклона сиденья: на 60 мм.
- Регулировка наклона спинки.
- Сдвиг сиденья вперёд/назад: на 160 мм.
- Покрытие подвески.
- Складываемые подлокотники с регулировкой угла наклона.
- Регулируемый подголовник.
- Рычаги управления расположены спереди.
- Обивочная ткань высшего качества (серая/чёрная).

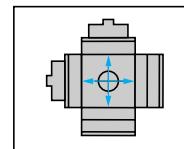
### Каталожные номера

Описание	№ по каталогу	Масса (2), кг
Стационарный контроллерный пульт с пустыми корпусами для контроллеров (1) (без панелей для управляющей и сигнальной аппаратуры)	XJC C6	55,000

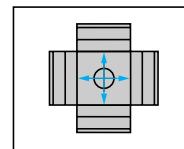
### Стандартное максимальное заполнение (правая или левая панель)



1 XKD  
2 x 10 контактов +  
потенциометры



1 XKM A  
2 x 12 контактов +  
потенциометры



1 XKM A  
2 x 16 контактов +  
потенциометры

### Запасные части

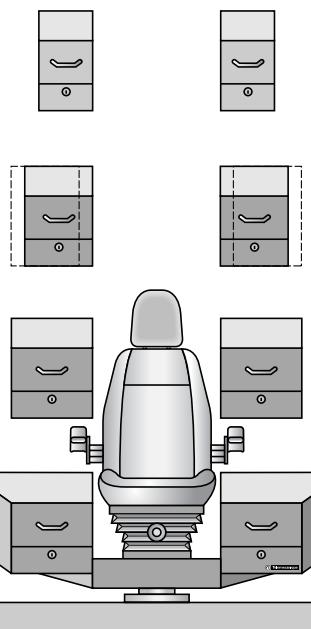
Описание	№ по каталогу	Масса, кг
Кресло "повышенной комфортности"	XJC Z926	27,000
Подлокотники (пара)	XJC Z906	1,800
Подголовник	XJC Z907	1,250
Защитная обивочная ткань	XJC Z908	0,500

(1) Командоконтроллеры заказываются отдельно, см. стр. 20 и 21, 28 и 29.

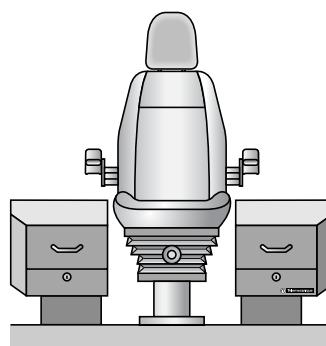
(2) Минимальная масса. Полная масса зависит от устанавливаемого оборудования.

# Командоконтроллеры и пульты управления

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты серий XJC D и XJC E



XJC D6



XJC E6

## Описание

Контроллерные пульты XJC D6 и XJC E6 включают в себя 2 корпуса с наклонённой вперёд верхней панелью для контроллеров, расположенные по обе стороны от кресла "повышенной комфортности" (см. стр. 54).

■ **XJC E6:** корпуса и кресло контроллерного пульта крепятся к полу;

■ **XJC D6:** корпуса и кресло контроллерного пульта установлены на тумбе через подшипник скольжения.

## Составление каталожного номера

	Модель	Тип кресла	Корпус Справа	Слева	Угол вращения центрального устройства
<b>XJC</b>		<b>6</b>			
Модель	D				
Вращающийся пульт, подшипник скольжения					
Стационарный пульт	E				
Тип кресла		6			
"Повышенной комфортности"					
Корпус + сборка верхней панели (1)					
Ширина корпуса	250 мм		10	10	
			10	19	
			11	12	
			13	14	
			19	10	
			19	19	
300 мм			20	20	
			21	22	
			23	24	
			29	29	
300 мм, с выступом (для ХКМ С)			30	30	
			30	39	
			31	32	
			33	34	
			39	30	
			39	39	
360 мм			40	40	
			40	49	
			41	42	
			43	44	
			49	40	
			49	49	
430 мм			50	50	
			51	52	
			53	54	
			55	56	
			59	58	

## Угол поворота шарнирного основания (только для XJC D)

Справа	Слева	
0°	45°	12
	90°	13
	135°	14
45°	0°	21
	45°	22
	90°	23
	135°	24
90°	0°	31
	45°	32
	90°	33
135°	0°	41
	45°	42

## Запасные части

См. стр. 54

(1) Выбор корпусов, см. стр. 56-59. Левый и правый корпусы должны быть одинаковой ширины.

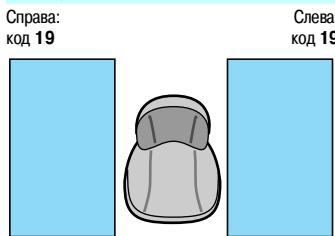
## Выбор съемных верхних панелей

# Командоконтроллеры и пульты управления

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты  
серий XJC D и XJC E

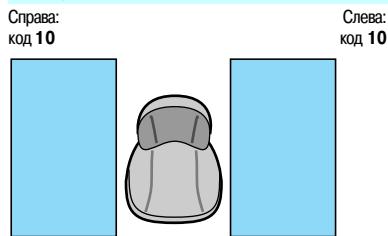
### Корпусы шириной 250 мм

#### Корпусы без отверстий (1)



Отверстия выполняются заказчиком

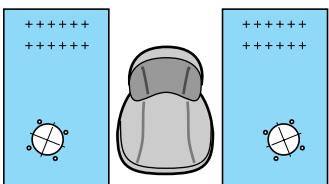
#### Корпусы под специальные отверстия (определяются при заказе) (1)



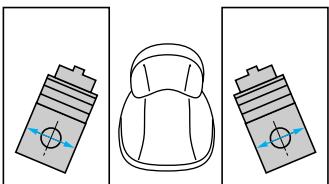
Укажите детали и чертёж расположения отверстий  
на бланке заказа (см. стр. 60)

### Корпусы со стандартным и максимальным количеством отверстий, выпускаемые Telemecanique (1)

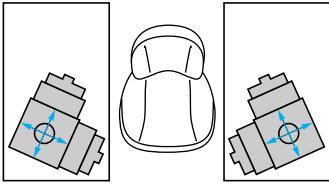
#### Справа: код 11      Слева: код 12



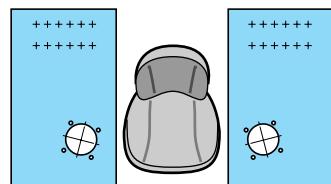
Возможные крепления в корпусе  
1 XKM B (не более 12 контактов + потенциометр)



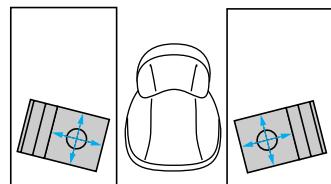
или  
1 XKD F (не более 2x10 контактов + потенциометры)



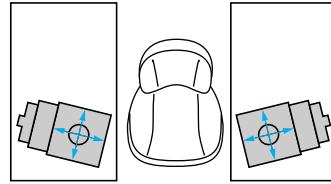
#### Справа: код 13      Слева: код 14



Возможные крепления в корпусе  
1 XKM B (не более 12 контактов)



или  
1 XKD F (не более 10 контактов + потенциометр)



(1) Ширина левых и правых корпусов одинакова.

## Выбор съемных верхних панелей

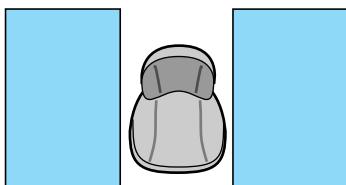
# Командоконтроллеры и пульты управления

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты  
серий XJC D и XJC E

### Корпусы шириной 300 мм и шириной 300 мм со смещением

#### Корпусы без отверстий (1)

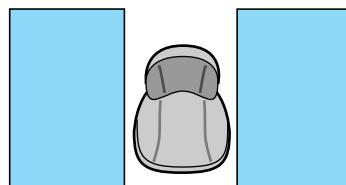
Справа:  
код 29  
или 39 (со смещением)      Слева:  
код 29  
или 39 (со смещением)



Отверстия выполняются заказчиком

#### Корпусы под специальные отверстия (определяются при заказе) (1)

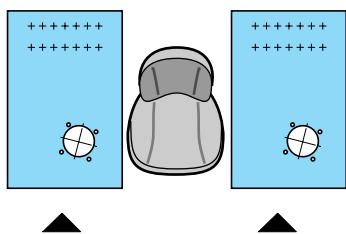
Справа:  
код 20  
или 30 (со смещением)  
Слева:  
код 20  
или 30 (со смещением)



Укажите детали и чертёж расположения отверстий  
на бланке заказа (см. стр. 60)

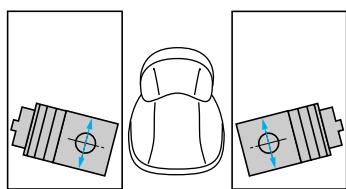
### Корпусы со стандартным и максимальным количеством отверстий, выпускаемые Telemecanique (1)

Справа:  
код 21  
или 31 (со смещением)      Слева:  
код 22  
или 32 (со смещением)

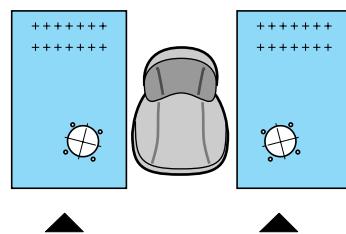


Возможные крепления в корпусе

1 XKM B (не более 12 контактов + потенциометр)

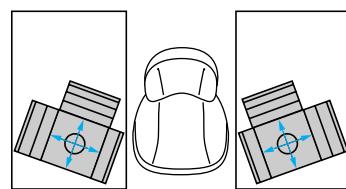


Справа:  
код 23  
или 33 (со смещением)  
Слева:  
код 24  
или 34 (со смещением)

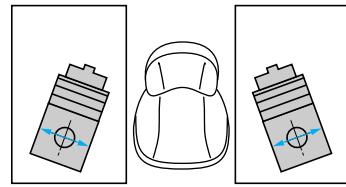


Возможные крепления в корпусе

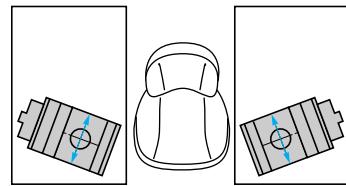
1 XKM A (не более 2 x 12 контактов)



или  
1 XKM B (12 контактов + потенциометр)



или  
1 XKM B (12 контактов + потенциометр)



(1) Ширина левых и правых корпусов одинакова.

## Выбор съемных верхних панелей

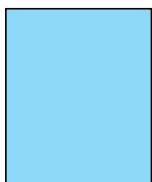
# Командоконтроллеры и пульты управления

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты  
серий XJC D и XJC E

### Корпусы шириной 360 мм

#### Корпусы без отверстий (1)

Справа:  
код 49



Слева:  
код 49



Отверстия выполняются заказчиком.

#### Корпусы под специальные отверстия (определяются при заказе) (1)

Справа:  
код 40



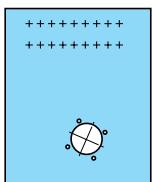
Слева:  
код 40



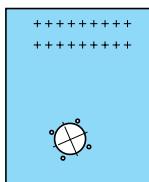
Укажите детали и чертёж расположения отверстий  
на бланке заказа (см. стр. 60)

### Корпуса со стандартным и максимальным количеством отверстий, выпускаемые Telemecanique (1)

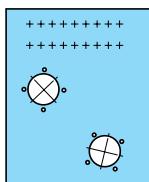
Справа:  
код 41



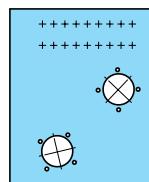
Слева:  
код 42



Справа:  
код 43

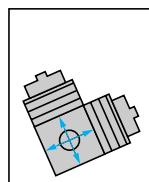
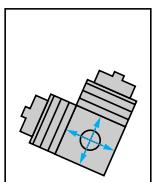


Слева:  
код 44



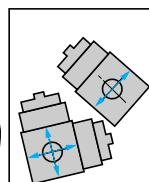
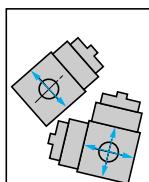
Возможные крепления в корпусе

1 XKM A (2 x 12 контактов + потенциометры)



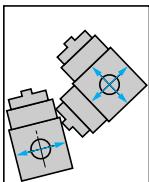
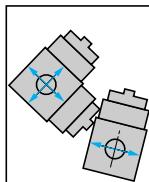
Возможные крепления в корпусе

1 XKD (10 контактов + потенциометр)+  
1 XKD (2 x 10 контактов + потенциометры)



или

1 XKD (10 контактов + потенциометр)+  
1 XKD (2 x 10 контактов + потенциометры)



(1) Ширина левых и правых корпусов одинакова.

## Выбор съемных верхних панелей

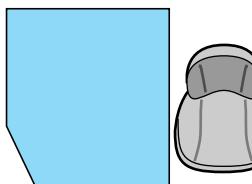
# Командоконтроллеры и пульты управления

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты серий XJC D и XJC E

### Корпусы шириной 430 мм

#### Корпусы без отверстий (1)

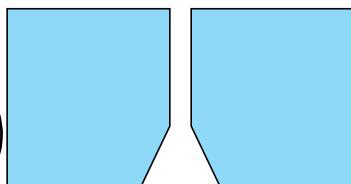
Справа:  
код 59



Отверстия выполняются заказчиком.

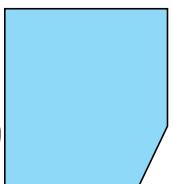
#### Корпусы под специальные отверстия (определяются при заказе) (1)

Слева:  
код 58  
Справа:  
код 50



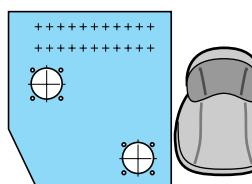
Укажите детали и чертёж расположения отверстий на бланке заказа (см. стр. 60)

Слева:  
код 50



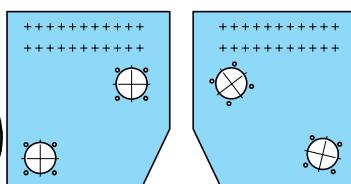
### Корпусы со стандартным и максимальным количеством отверстий, выпускаемые Telemecanique (1)

Справа:  
код 51



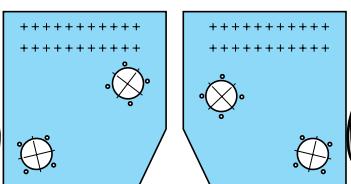
Возможные крепления в корпусе  
2XKM A (2 x 8 контактов + 2 потенциометра)

Слева:  
код 52  
Справа:  
код 53



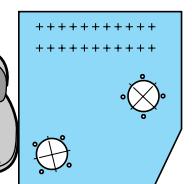
Возможные крепления в корпусе  
1XKM B (8 контактов + потенциометр)+  
1XKM A (2 x 8 контактов + 2 потенциометра)

Слева:  
код 54  
Справа:  
код 55

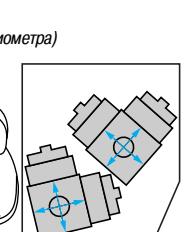
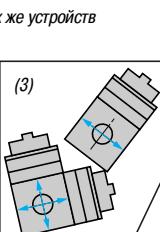
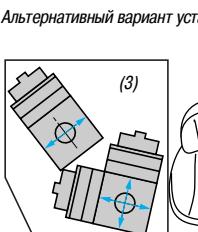
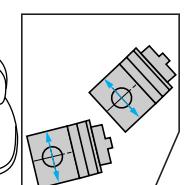
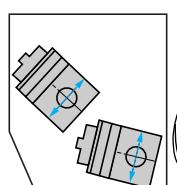
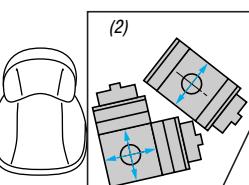
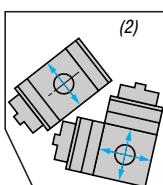
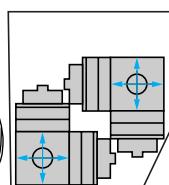
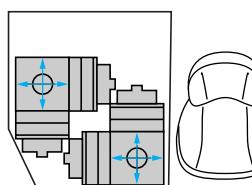


Возможные крепления в корпусе  
2XKM B (8 контактов + потенциометр)

Слева:  
код 56



Альтернативный вариант установки тех же устройств  
или  
2XKD (2 x 10 контактов + 2 потенциометра)



### Установка управляющей и сигнальной аппаратуры

- Элементы Ø 22 мм: каждый элемент может быть установлен в любой позиции.
- Элементы Ø 30 мм: необходимо оставлять расстояние в одно свободное отверстие между каждым элементом Ø 30 мм.

Ширина панели	Максимальное кол-во элементов Ø 22 мм	Максимальное кол-во элементов Ø 30 мм
250 мм	12	6
300 мм	14	8
360 мм	18	10
430 мм	22, за исключением □ для корпусов с кодами 53 и 54 (2) = 21 □ для корпусов с кодами 53 и 54 (3) = 19	12, за исключением □ для корпусов с кодами 53 и 54 (2) = 11 □ для корпусов с кодами 53 и 54 (3) = 10

(1) Ширина левых и правых корпусов должна быть одинакова.

(2) Отверстие 18 не используется:

- при установке 21 элементов диаметром 22 мм;
- при установке 11 элементов диаметром 30 мм.

(3) Отверстия 18-20-22 не используются:

- при установке 19 элементов диаметром 22 мм;
- при установке 10 элементов диаметром 30 мм.

**Бланк заказа**  
(для ксерокопирования)

**Командоконтроллеры  
и пульты управления**

Стационарные или вращающиеся кресло-пульты серии ХС  
Пульты заводской сборки, выполняемые под заказ

**Каталожный номер (для каждой отдельной модели пульта заполняется отдельный бланк)**

Модель	Кресло	Корпус + верхняя панель Справа	Слева	Угол вращения
Кол-во заказываемых пультов	<input type="text"/>	<b>XJC D</b> <b>6</b> <input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>
	<b>XJC E</b> <b>6</b> <input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	
	<b>XJC C</b> <b>6</b> <input type="text"/>			

**Детали управления и сигнальные элементы, устанавливаемые на верхней панели (заводская сборка)**

Каталожные данные, заполняемые заказчиком	Правый пульт			Левый пульт			
	Каталожный номер (за информацией обращайтесь в Schneider Electric)	Корпус	Верхняя часть	Маркировка	Корпус	Верхняя часть	Маркировка
1							
2							
3							
4							
5							
6							
7							
8							
9							
10							
11							
12							
13							
14							
15							
16							
17							
18							
19							
20							
21							
22							

**Дополнительные устройства**

Отметьте крестиком требуемые пункты

Для кресла "улучшенной комфорности"

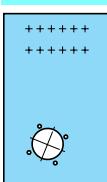
Подлокотники (пара)

Подголовник

Задиное покрытие

Амортизатор

**Установка управляющей и сигнальной аппаратуры на верхних панелях**



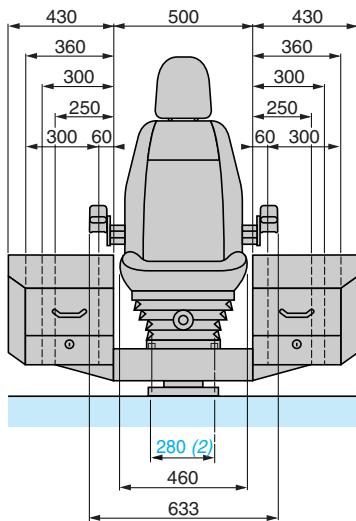
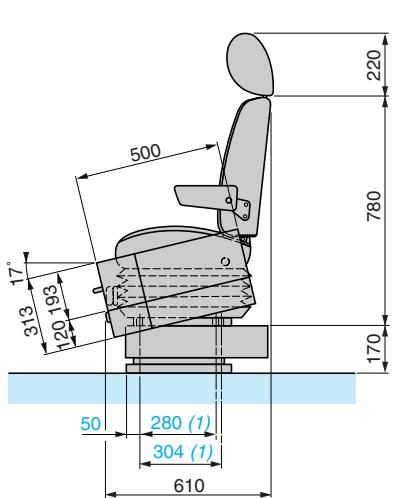
К заказу необходимо приложить подробный чертёж с размерами и расположением наносимых отверстий (с указанием единиц измерения длины).

Стандартные схемы компании "Шнейдер Электрик", которые можно найти на страницах 56-59, могут служить полезным руководством. Рекомендуемые конфигурации рассчитаны на максимальное количество устройств.

## Командоконтроллеры и пульты управления

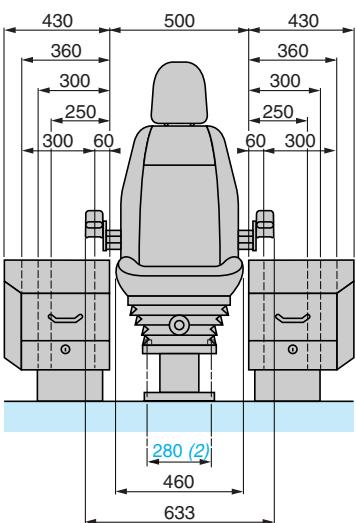
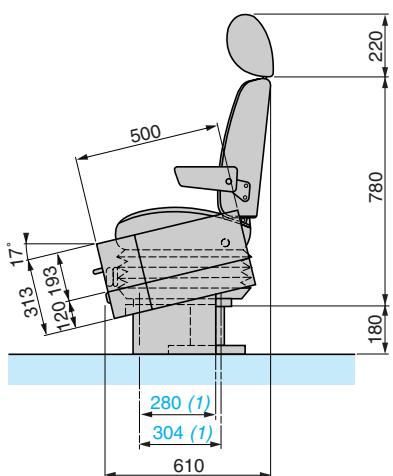
Стационарные или вращающиеся кресло-пульты серии ХСС  
Пульты заводской сборки, выполняемые под заказ

**XJC С6**



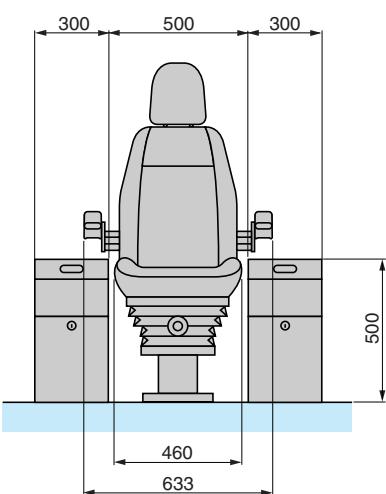
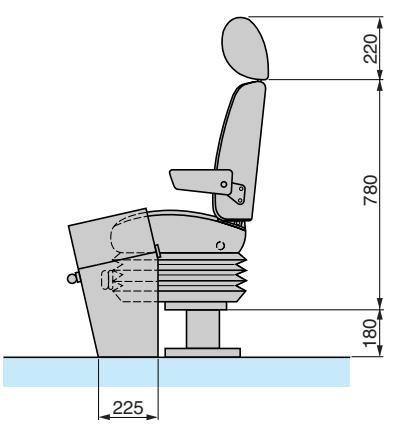
(1) Кресло: 4 крепёжных отверстия диаметром 6 мм.  
(2) Направляющие для регулировки перемещения "вперёд/назад".

**XJC Е6●●●●**



(1) Кресло: 4 крепёжных отверстия диаметром 6 мм.  
(2) Направляющие для регулировки перемещения "вперёд/назад".

**XJC D6●●●●●●**



Для заметок

---

# Эффективность решений Telemecanique

Используемые в сочетании, продукты Telemecanique предоставляют качественные решения в соответствии со всеми вашими требованиями по [Автоматизации](#) и [Управлению](#).



## Надежный партнер, находящийся рядом, где бы Вы ни были

Изделия в постоянном наличии, во всех странах

- Более 5000 точек продаж в 130 странах мира.
- Вы можете быть уверенными, что везде найдёте изделия, отвечающие Вашим потребностям и полностью соответствующие стандартам страны пользователя.

Техническое содействие в нужное время в нужном месте

- Наши технические специалисты всегда готовы разработать вместе с Вами персонализированные решения.
- Компания Schneider Electric гарантирует предоставление Вам любой необходимой технической помощи по всему миру.



### ЦЕНТР ПОДДЕРЖКИ КЛИЕНТОВ

Тел.: 8 (800) 200 64 46 (многоканальный)  
(495) 797 32 32  
Факс: (495) 797 40 02  
[ru.csc@ru.schneider-electric.com](mailto:ru.csc@ru.schneider-electric.com)  
[www.schneider-electric.ru](http://www.schneider-electric.ru)

### Schneider Electric в странах СНГ

- **Алматы**, Казахстан, 050050, ул. Табачнозаводская, 20, Швейцарский Центр, тел.: (727) 244 15 05 (многоканальный), факс: (727) 244 1506, 244 15 07 • **Астана**, Казахстан, ул. Бейбитшилик, 18, Бизнес центр «Бейбитшилик 2002», офис 402, тел.: (7122) 91 06 69, факс: (7122) 91 06 70 • **Атырау**, Казахстан, 060002, ул. Абая, 2-А, Бизнес центр «Сутас - С», офис 407, тел.: (7122) 32 66 70, факс: (7122) 32 37 54 • **Ашгабат**, Туркменистан, 744017, Мир 2/1, ул. Ю.Эмре, Э.М.Б.Ц, тел.: (99312) 45 49 40, тел./факс: (99312) 45 49 56 • **Баку**, Азербайджан, A7 1008, ул. Гарабах, 22, тел.: (99412) 496 93 39, факс: (99412) 496 22 97 • **Волгоград**, Россия, 400001, ул. Профсоюзная, 15/1, офис 12, тел.: (8442) 93 08 41 • **Воронеж**, Россия, 394026, пр-т Труда, 65, тел.: (4732) 39 06 00, тел./факс: (4732) 39 06 01 • **Днепропетровск**, Украина, 49000, ул. Глинки, 17, 4 этаж, тел.: (380567) 90 08 88, факс: (380567) 90 09 99 • **Донецк**, Украина, 83023, ул. Лабутенко, 8, тел./факс: (38062) 345 10 85, 345 10 86 • **Екатеринбург**, Россия, 620219, ул. Первомайская, 104, офисы 311, 313, тел.: (343) 217 63 37, 217 63 38, факс: (343) 349 40 27 • **Иркутск**, Россия, 664047, ул. Советская, 3 Б, офис 312, тел./факс: (3952) 29 00 07 • **Казань**, Россия, 420007, ул. Спартаковская, 6, этаж 7, тел.: (843) 526 55 84, 526 55 85, 526 55 86, 526 55 87 • **Калининград**, Россия, 236040, Гвардейский пр., 15, тел.: (4012) 53 59 53, факс: (4012) 57 60 79 • **Киев**, Украина, 04070, ул. Набережно-Крещатицкая, 10 А, корп. Б, тел.: (38044) 490 62 10, факс: (38044) 490 62 11 • **Краснодар**, Россия, 350020, ул. Коммунаров, 268 В, офисы 314, 316, тел./факс: (861) 210 06 38, 210 06 02 • **Красноярск**, Россия, 660021, ул. Горького, 3 А, офис 302, тел.: (3912) 56 80 95, факс: (3912) 56 80 96 • **Львов**, Украина, 79000, ул. Грабовского, 11, корп. 1, офис 304, тел./факс: (380322) 97 46 14 • **Минск**, Беларусь, 220004, пр-т Победителей, 5, офис 502, тел.: (37517) 203 75 50, факс: (37517) 203 97 61 • **Москва**, Россия, 129281, ул. Енисейская, 37, тел.: (495) 797 40 00, факс: (495) 797 40 02 • **Нижний Новгород**, Россия, 603000, пер. Холодный, 10 А, офис 1.5, тел.: (831) 278 97 25, тел./факс: (831) 278 97 26 • **Николаев**, Украина, 54030, ул. Никольская, 25, бизнес центр «Александровский», офис 5, тел./факс: (380512) 48 95 98 • **Новосибирск**, Россия, 630005, Красный пр-т, 86, офис 501, тел.: (383) 358 54 21, 227 62 54, тел./факс: (383) 227 62 53 • **Одесса**, Украина, 65079, ул. Куликово поле, 1, офис 213, тел.: (38048) 728 65 55, факс: (38048) 728 65 55 • **Пермь**, Россия, 614010, Комсомольский пр-т, 98, офис 302, тел.: (343) 290 26 11 / 13 / 15 • **Самара**, Россия, 443096, ул. Коммунистическая, 27, тел./факс: (846) 266 50 08, 266 41 41, 266 41 11 • **Санкт-Петербург**, Россия, 198103, ул. Циолковского, 9, корп. 2 А, тел.: (812) 380 64 64, факс: (812) 320 64 63 • **Симферополь**, Украина, 95013, ул. Севастопольская, 43/2, офис 11, тел./факс: (380652) 44 38 26 • **Уфа**, Россия, 450064, ул. Мира, 14, офисы 518, 520, тел.: (3472) 79 98 29, факс: (3472) 79 98 30 • **Хабаровск**, Россия, 680011, ул. Металлистов, 10, офис 4, тел.: (4212) 78 33 37, факс: (4212) 78 33 38 • **Харьков**, Украина, 61070, ул. Ак. Проскуры, 1, бизнес центр «Telesens», офис 569, тел.: (380577) 19 07 49, факс: (380577) 19 07 79